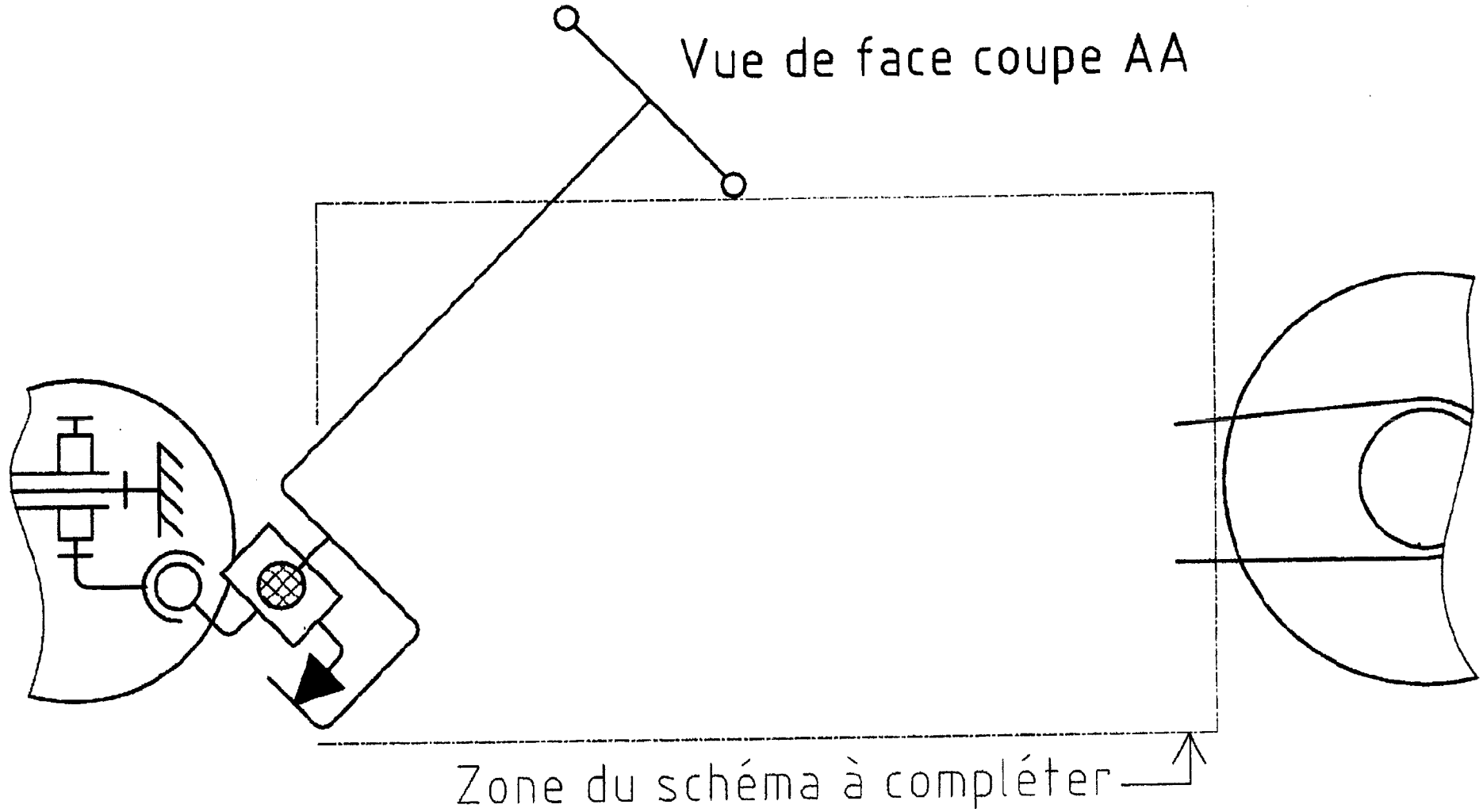
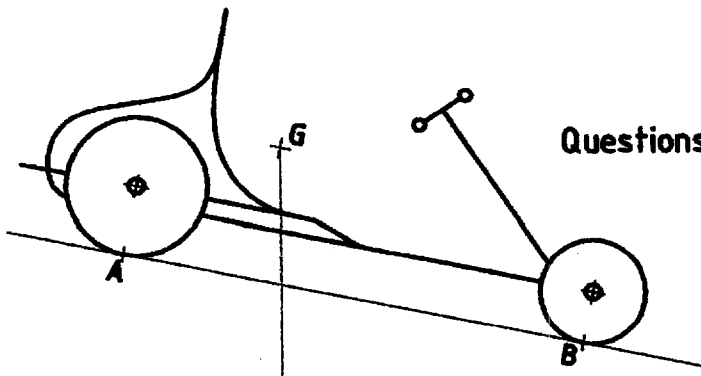


DOSSIER

« DOCUMENTS REPONSES »

Question A-1: compléter le schéma



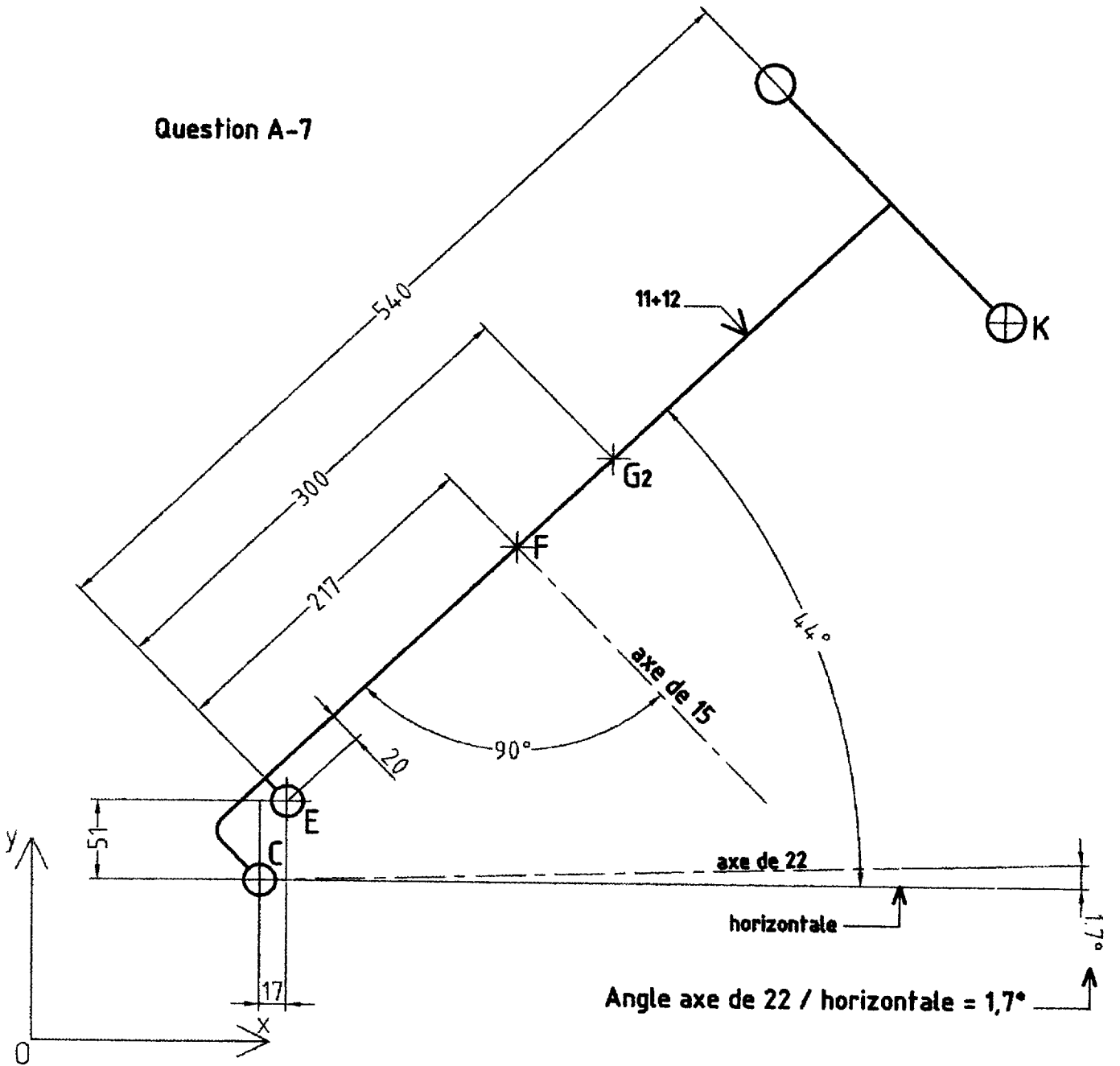


Questions A-2 et A-3 pour résolution graphique

schéma échelle 1:18
(homme non dessiné)

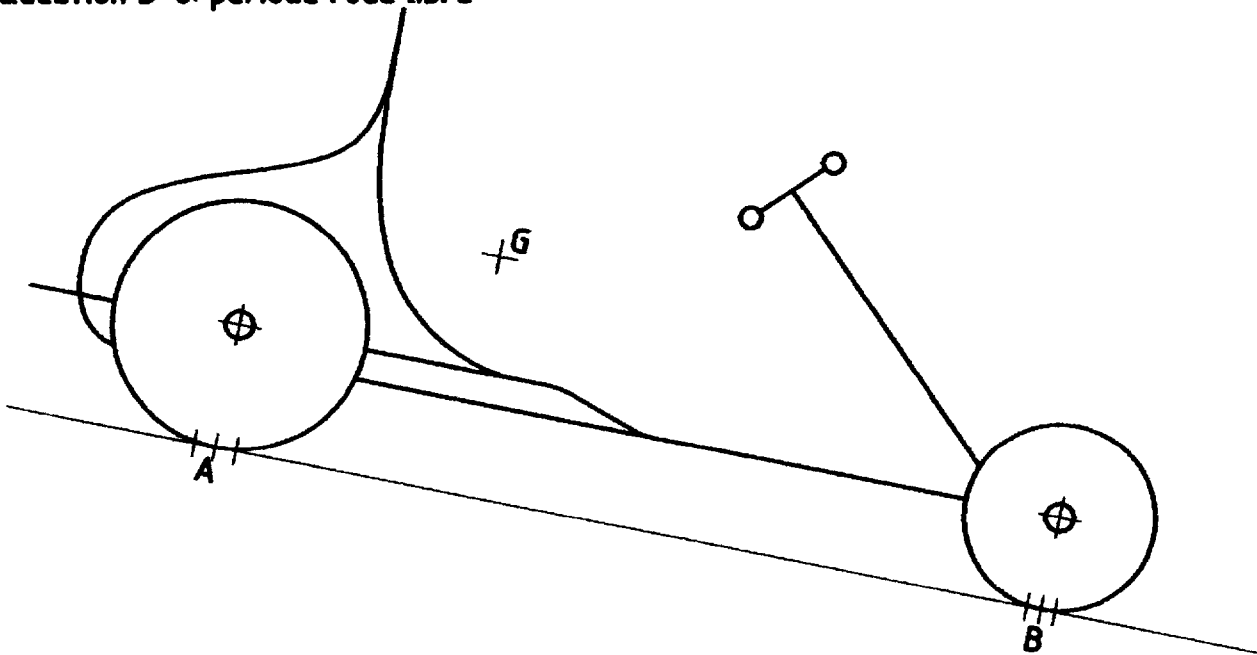
verticale

Question A-7

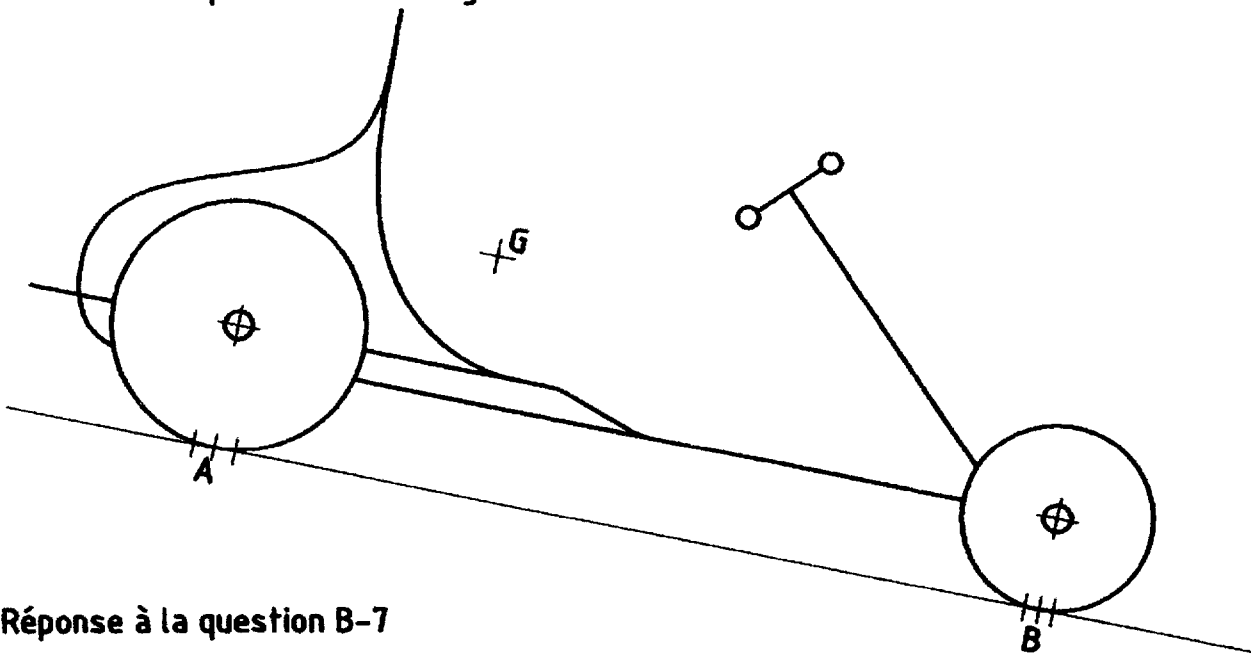


Schémas échelle 1:10 (homme non dessiné)

Question B-6: période roue libre



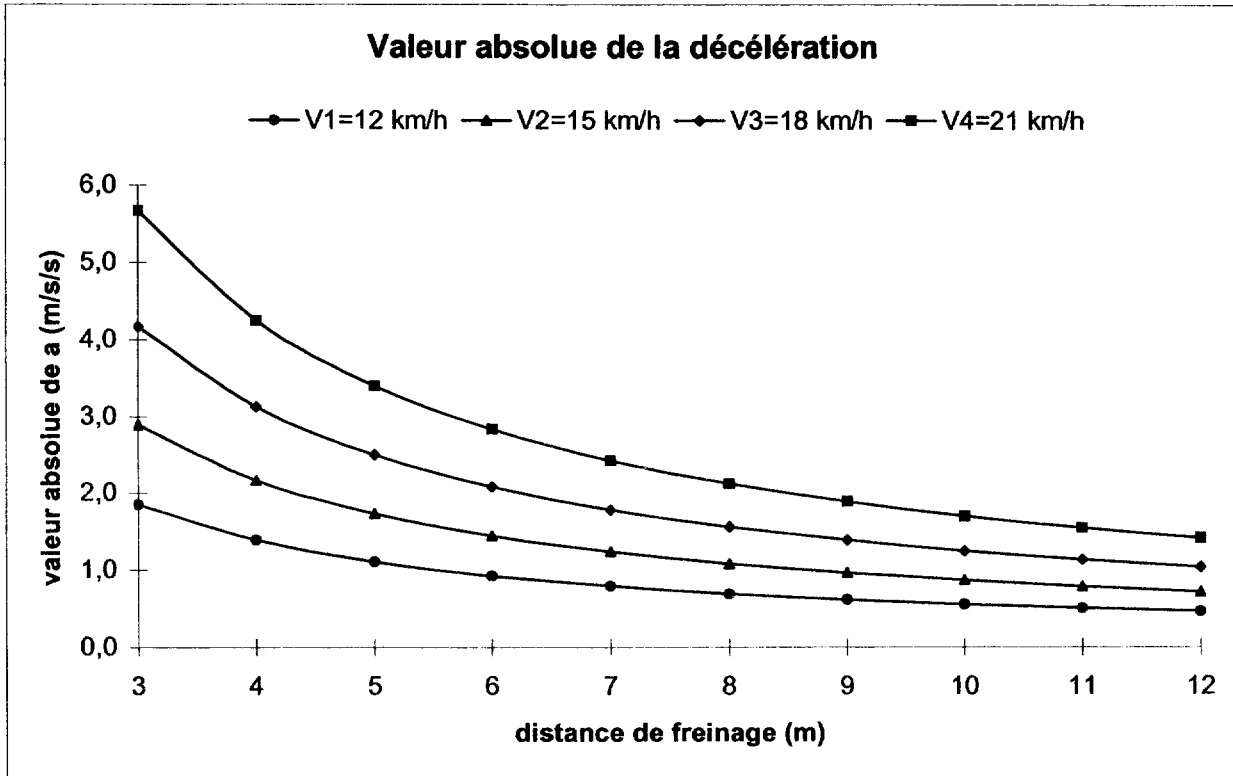
Question B-6: période de freinage



Réponse à la question B-7

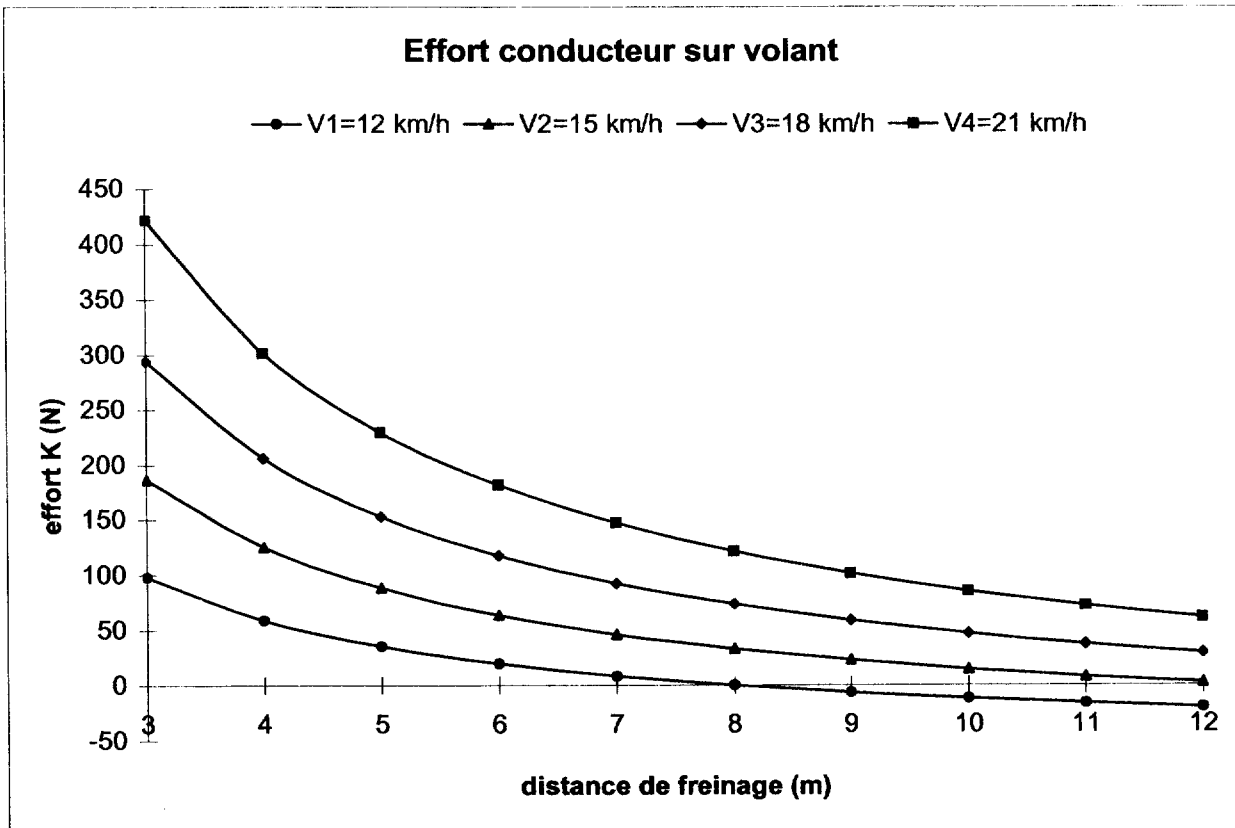
Question B-8

Graphe 1.



Question B-9

Graphe 2 (conducteur de 40kg).



Question B-10 :

.....

.....

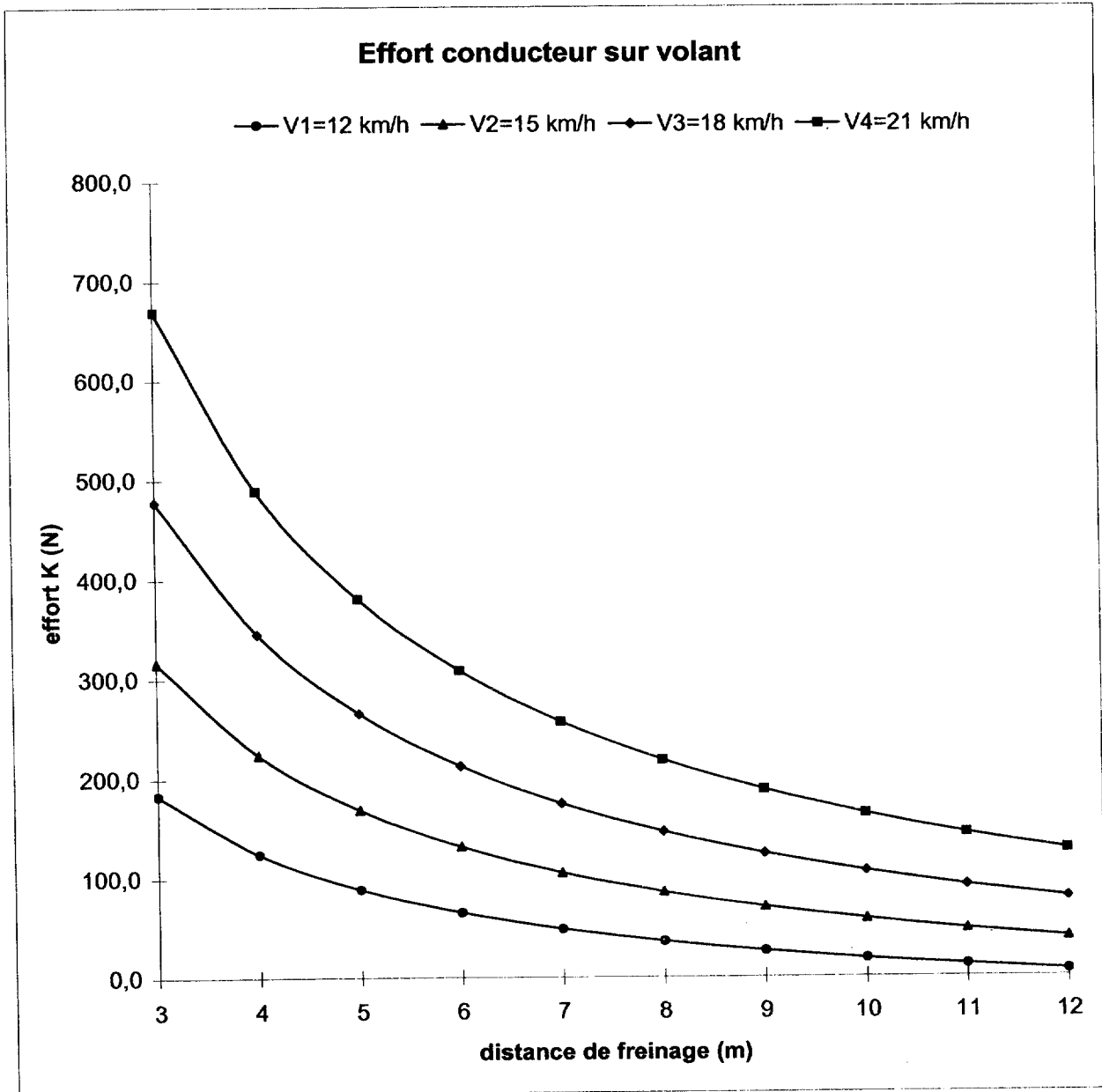
.....

.....

.....

Question B-11

Grphe 3 (conducteur de 80kg).



Question B-12 :

.....

.....

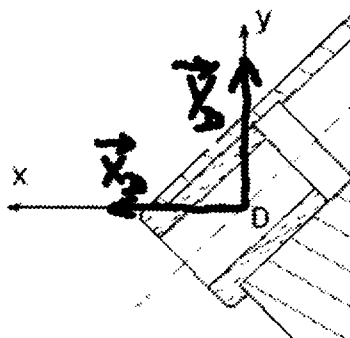
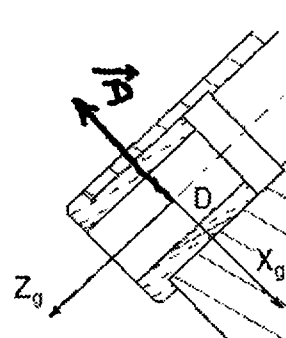
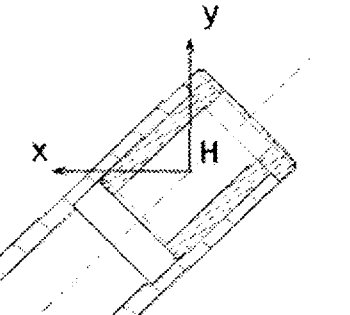
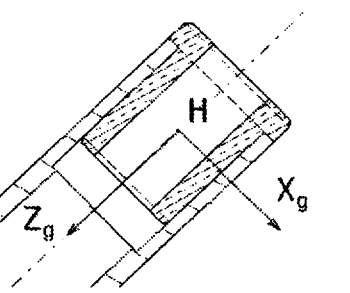
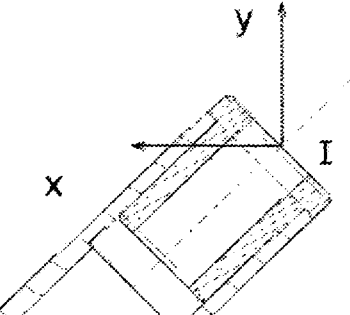
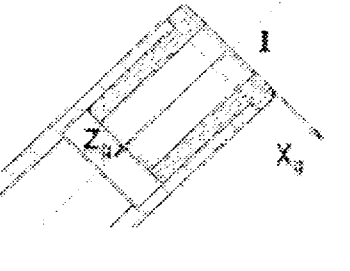
.....

.....

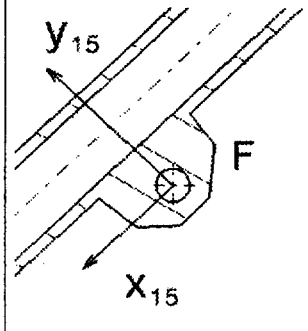
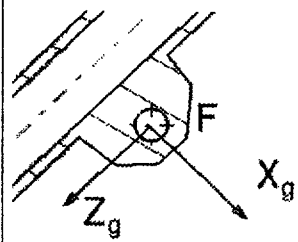
Question C-1.

Modélisation des chargements en D, H, I.

Le chargement en D a été traité comme exemple.

Représentation de l'action dans le repère de calcul (x,y,z)	Représentation de l'action dans le repère global (Xg,Yg,Zg)	Modèle choisi et paramètres qui s'y rattachent
$\vec{D}_{11 \rightarrow 14} = \begin{pmatrix} 110.8 \\ 114.8 \\ 0 \end{pmatrix}$ 	$\vec{D}_{11 \rightarrow 14} = \begin{pmatrix} -160 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ 	<p>Chargement : type palier</p> $\ \vec{D}\ = \sqrt{110.8^2 + 114.8^2}$ $\ \vec{D}\ = 160 \text{ N}$ <p>Paramètres X=-160 Y= 0 Z= 0</p> <p>Angle= 180°</p>
		
		

Modélisation du chargement en F.

Représentation de l'action dans le repère de calcul (x_{15}, y_{15}, z)	Représentation de l'action dans le repère global (X_g, Y_g, Z_g)	Modèle choisi et paramètres qui s'y rattachent
		

Question C-2

Modélisation des fixations en E et C.

