Groupement inter Académique II

MENTION COMPLEMENTAIRE

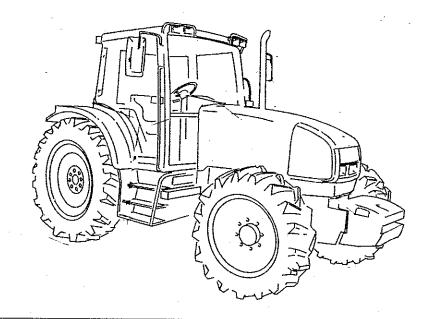
METTEUR AU POINT EN SYSTEME DE CONTROLE ET

D'ASSERVISSEMENT DES MATERIELS AGRICOLES ET DE

TRAVAUX PUBLICS

Epreuve EE 2.1
Analyse technologique et fonctionnelle

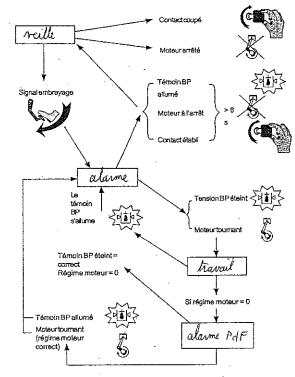
CORRIGE



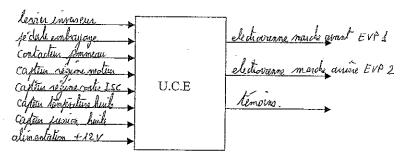
Ce dossier comporte 7 pages numérotées 1 sur 7 à 7 sur 7. Il est demandé au candidat de vérifier le dossier remis avant de commencer à composer-

I - E tude du fonctionnement du « drivetronic »

I-I-Indiquer dans les cases corres pondantes les différents modes de fonctionnement du « drive tronic »



I-II- Nommer les composants d'entrée et de sortie de l'UCE permettant le fonctionnement de l'I.S.C.



Groupement inter académique II Session 2006 Code 010-25203 R					
MC metteur au point en système de contrôle et d'asservissement des matériels agricoles et de TP					
EE 2.1 Analyse technologique et fonctionnelle					
Coefficient 3	Corrigé 1 sur 7				

II-Etude des composants électriques du circuit

II-I-Levier inverseur

Compléter le tableau de fonctionnement du levier inverseur.

	Positio	n levier
Tension entre:	neutre	arrière
B3 et B5	12 V	12 V
A2 et B5	OV	OV
A4 et B5	OV	12 V
B2 et B5	12 V	OV
B4 et B5	OV	12 V
BI ef B5	121	12 V

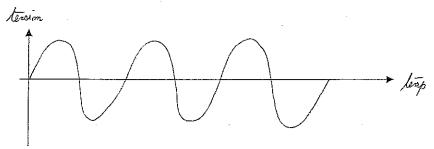
II-II-Commande pédale d'embrayage

Compléter le tableau de contrôle du potentiomètre de la pédale d'embrayage.

	Position pédale				
Résistance entre	Haute / embrayée	Basse / débrayée	Micourse		
DetE	052	00	∞		
A et C	5 k2 I 30%	5 & D I 30 %	5 b 2 ± 30%		
A ef B	3,7 kΩ	7,6 k 2	5,65 k Ω		

II-III-Capteurs de régime

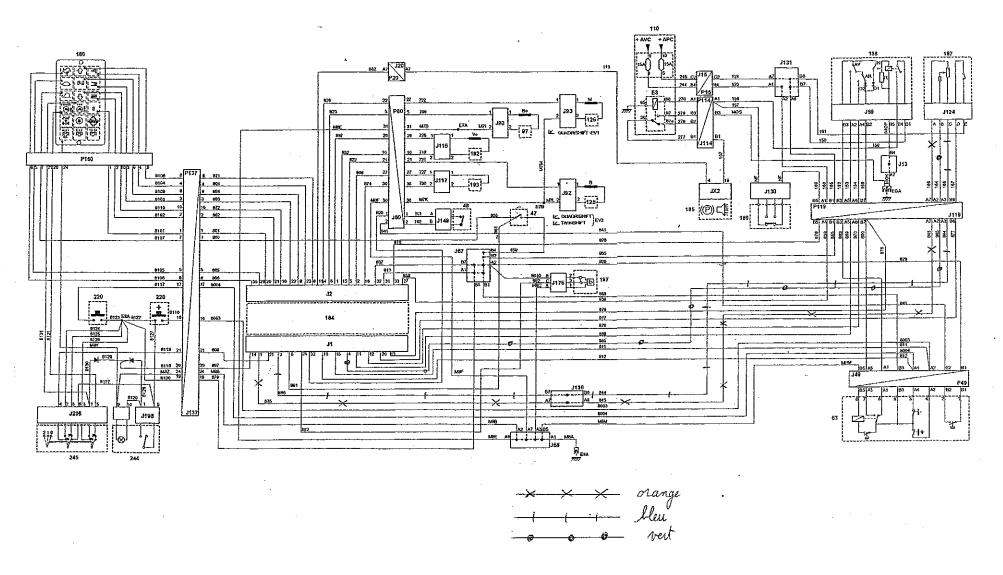
II-III-1-Tracerà main levée, la forme générale du signal délivré parces capteurs. Préciser les unités sur l'axe des abscisses et des ordonnées.



n-m-2- Donner's controles a realisers ur ces capteurs.					
- resistance bolinage					
- tension de sortie (alternative)					
- entrefer	·······				
II-IV-Capteur pression d'i					
		15.5			
Indiquer la rés is tance d	i capteur en fonction de	s conditions de	e fonctionnement.		
Conditions de fonctionnement	Pression dans le circ	uit Rés is ta	nce du capteur		
Moteur a Parret	0 Б		∞		
Moteur tournant	12 b		2.		
M ofeur fournant	9 Б		∞		
		···········	·		
II-V-Capteur température	<u>d'huile</u>				
Indiquer la résistance du c - Température huile n - Température huile tr	noteur: 95 °C	ns de fonctionn	nement suivantes:		
entu let	_	réponse dans	cetti telirana		
III-Etude du circuit électri	que				
Vous devez contrôler l	e potentiomètre de la p	oédale 187.			
III-I-Sur le schéma du doc	ument sujet 3 sur 7, Si	urligner :			
	 en orange : son a limentation en bleu : sa mise à la masse en vert son signal. 				
III-II-Indiquer les bornes	du calculateur vous p	ermettant ces	contrôles:		
alimentation: J1-1 masse: J1-3 signal: J1-4					
*	-				
III-III-Indiquer la tension affi la pédale est à mi-course :					
	5 V				
MC metteur au point en système de			s agricoles et de TP		
Code 010-25203 R	Durée 3 heures	ctionnelle Session 2006	Corrigé 2 sur 7		

Schéma électrique partiel de l'I.S.C.

Moteur en marche, levier d'inverseur au neutre, pas d'autre action du chauffeur.



N.B: sur ce schéma, seule la partie commande apparaît. Les capteurs ne sont donc pas représentés.

MC metteur au point en système de contrôle et d'asservissement des matériels agricoles et de TP					
	EE 2.1 Analyse technologique et fonctionnelle				
Code 010-25203 R Durée 3 heures Session 2006 corrigé 3 sur 7					

IV-Composants hydrauliques

A l'aide du document sujet 5 sur 7, compléter le tableau suivant indiquant le nom et la fonction des composants hydrauliques du circuit.

Repère	D'es ignation précis e	Fonction dans le circuit
3	Couleus natide assc. datet de non resous	Controle à l'aide d'un manomite. La fression de refrademement
28	Distributeur 3/2 a. Commande, electrique populamente, à sugel par sossat	Alimentu ai son les entrayages. De muiche AV et de marche AR
32	Accumulatein hydrigneumeitigne	Comjenser les chites de fression Las des activations des eléchoirennes
33	Filte.	retens les injuretés du cuaut hydraulique basse pession
40	Clajet by - jaos	Assumes la contimulé du encent hydraulique si le filhe 39 est obstrue

V-Etude du circuit hydraulique

Sur le schéma hydraulique page sujet 5 sur 7, tracer le cheminement hydraulique de l'I.S.C. lors que le tracteur en marche arrière.

VI-Contrôles hydrauliques

Vous devez contrôler la pression d'alimentation des embrayages de l'I.S.C.

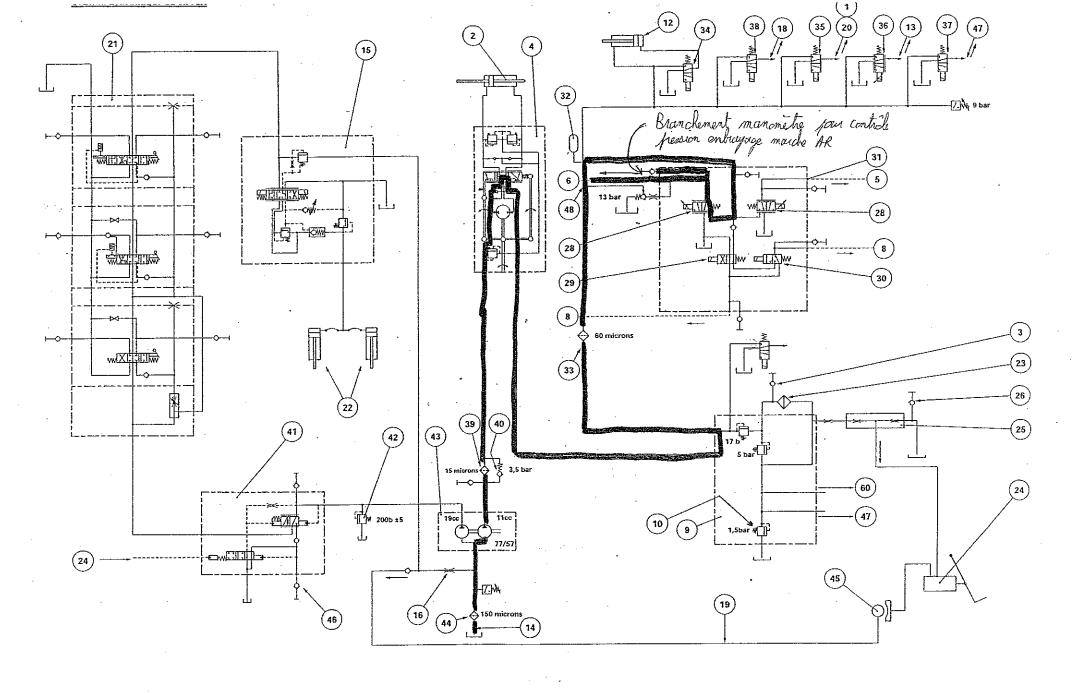
VI-I-Compléter le tableau de contrôle suivant.

	Pression nominal	e dans l'embrayage	I nte ns ité nomi	nale de commande
Action conducteur	Embrayage avant	Embrayage avant Embrayage arrière		EVP 2
Levier inverseur vers l'avant	176	0	0,8 A	0
Vers l'arrière	0	176	. 0	0,84
Levier inverseur au neutre	0	0	0	. 0
Levier inverseur débrayé	. 0	0 .	0	0
Pédale embrayage enfoncée	O	0	0	0
I nterrupteur pommeau appuyé	0	0	U	0

VI-II-Positionner le manomètre sur le documents ujet5 sur 7, vous permettant de contrôler la pression d'alimentation de l'embrayage de marche arrière.

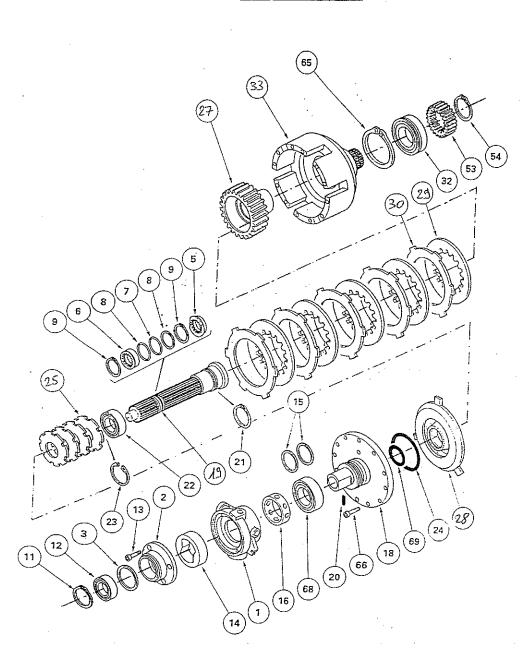
VI-III-Précis er l'échelle de mes ure (calibre) du manomètre utilis é pour ce test :				
0-25 6				

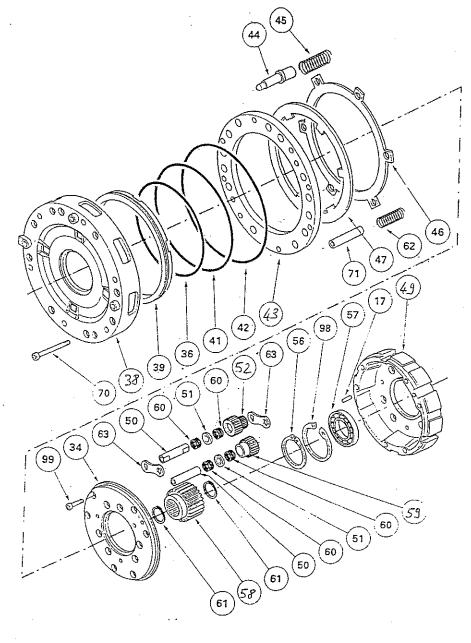
1	MC metteur au point en système de contrôle et d'asservissement des matériels agricoles et de TP				
	EE 2.1 Analyse technologique et fonctionnelle				
Code 010-25203 R Durée 3 heures Session 2006 Corrigé 4 sur					



MC metteur au point eu système de contrôle et d'asservissement des matériels agricoles et de TP						
	EE 2.1 Analyse technologique et fonctionnelle					
Code 010-25203 R Durée 3 heures Session 2006 corrigé 5 sur 7						

VII-I-Reporter les numéros des pièces manquants.

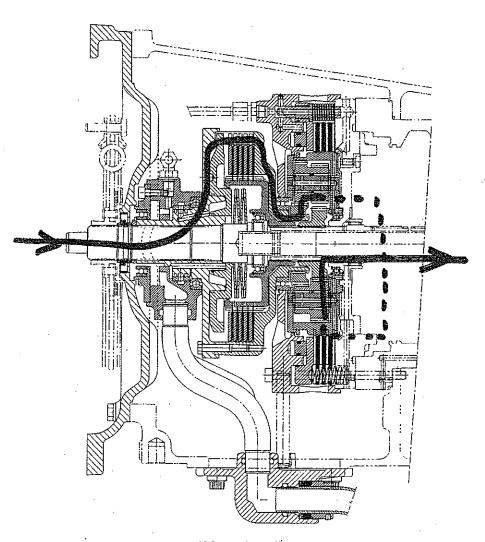




MC metteur au point en système de co	ntrôle et d'asserviss	sement des matériels agricoles et de TP	
EE 2.1 Analyse technologique et fonctionnelle			
Code 010-25203 R	Durée 3 heures	Session 2006 Corrigé 6 sur 7	

VII-II- Sur le schéma en coupe de marche arrière :

- Tracer le cheminement du mouvement en bleu



ISC marche arrière

CRITERES ET BAREME DE NOTATION

Question	INDICATEURS	CRITERES ET BAREME			Е	
		4	3	2	1	0
<u>i-i</u>	Les 4 modes sont corrects	0 erreur	1 erreur		32152	2 erreurs et +
1-11	Les paramètres sont identifies	0 еттешт	1 еггеиг	2 erreurs		+2 еггенг
II-I	Tableau correctement rempli	0 erreur		l erreur		+1 erreur
11-11	Tableau conectement rempli	0 ептешт		l erreur		+1 еттешт
11-111-1	Le signal est représente		0 еггеиг		60.00	1 erreur
11-111-2	3 contrôles sont identifiés		0 ептешт	e de la F		1 erreur
11-17	Tableau conectement rempli	0 егтеиг			30.0	1 erreur
II-V	La procédure est fiable		0 еггеиг		a a	1 еггечг
III-I	Les cheminements sont justes	0 еггенг	1 еттеш	2 erreurs	3 erreurs	+3 еттеитѕ
111-11	Les bomes sont identifiées			0 еггеиг		l erreur
ш-ш	La tension est donnée			0 еттешт		1 erreur
IV	Tableau correctement rempir	0 еггеиг	1 еттешт	2 erreurs	3 erreurs	+3 erreurs
Λ	Le cheminement est juste	0 еггеиг				1 erreur
A I-I	Tableau conectement rempli	0 ептешт				1 erreur
V i-II	M anomètre conectement branche		0 erreur			
V 1-III	Calibre defini				0 erreur	l erreur
V 11-1	Report repères corrects	0 erreur	1 еттешт	2 erreurs	3 erreurs	+3 erreurs
V II-II	Cheminement juste		0 erreur			l erreur et +
<u> </u>		Somme	Somme	Somme	Somme	
	-	des 4	des 3	des 2	des 1	
			<u> </u>			
. <u>N</u> C	OTE DE L'EPREUVE					/ 60
-	TOTAL SUR 20					/ 20

Ī	MC metteur au point en système de contrôle et d'asservissement des matériels agricoles et de TP				
ſ	EE 2.1 Analyse technologique et fonctionnelle				
	Code 010-25203 R	Durée 3 heures	Session 2006	Corrigé 7 sur 7	