

Ce document a été numérisé par le <u>CRDP de Montpellier</u> pour la Base Nationale des Sujets d'Examens de l'enseignement professionnel

Ce fichier numérique ne peut être reproduit, représenté, adapté ou traduit sans autorisation.

# **BACCALAURÉAT PROFESSIONNEL**

# MAINTENANCE NAUTIQUE

Épreuve technologique

Épreuve E2 – Étude De cas – Analyse technique

# DOCUMENTS RESSOURCES

CODE ÉPR XXXXX		EXAMEN: BACCALAURÉAT PROFESSIONNEL	SPÉCIALITE  MAINTENANCE NAU	
SESSION 2010	Ressources	<i>ÉPREUVE</i> : E2 – Étude	e de cas – Analyse technique	•
Durée : 3 heures		Coefficient : 3	N° sujet : 10MNE201	Page : 1 / 21

#### **SOMMAIRE**

# THÈME A: PLANNING DE SORTIE D'EAU D'UNE EMBARCATION

Page 3/21 Planning entreprise et moyens de manutentions

Page 4/21 Courbe d'évolution de l'hauteur dans le port et extrait de l'annuaire des marées

# THÈME B: LE SYSTEME EVC-C « ELECTRONIC VESSEL CONTROL

# Extraits de la documentation du constructeur Volvo Penta moteur D4 260cv

Page 5/21 Descriptif du système EVC-c

Page 6/21 Le schéma de câblage

Page 7/21 Schéma d'ensemble du système EVC

La séquence de démarrage

Pages 8 et 9/21 Les affectations des connecteurs des eléments du système EVC-c

Pages 10 et 11/21 Le panneau EVC et les le viers de commande des moteurs

Pages 12 et 13/21 Les codes défauts ju système

Pages 14 et 15/21 Les mesures électriques du système

Page 16/21 Le schéma électrique du système EVC-c

Pages 17 à 18/21 L'extrait du catalogue des pièces de rechange.

# THÈME C: CONTRÔLE ET ENTRETIEN PÉRIODIQUE DES INVERSEURS

Page 19/21 L'extrait du catalogue des pièces de rechange de l'inverseur.

Page 26/21 Caractéristiques de l'inverseur série HS.

Page 21/21 Tableau d'analyse de dysfonctionnements de l'inverseur

Examen: BCP Maintenance nautique Épreuve: E2 – Étude de cas – Analyse technique N° sujet: 10MNE201 Page: 2 / 21

# THÈME A: PLANNING DE SORTIE D'EAU D'UNE EMBARCATION

# Planning entreprise et moyens de manutention

1- Informations sur l'entreprise :

Horaires d'ouverture : 8 - 12 h ; 14 - 19 h

Votre planning d'activité de la semaine 25-2010

	<u>Jours</u>	<u>M</u>	Après midi						
	<u> </u>	8à9h 9à10h	10 à 11 h	11 à 12 h	14 à 15 l	15 à 16 h	16 à 17 h	17 à 18 h 18	à 19 h
0	Lu 21/06	Accueil	Essai DB <i>Gars</i>					خ خ	<b>Z</b> .
5-201	Ma 22/06			·		Sortie eau Parklev		ૢૢઌ૽ૼ૽ૺ	
Semaine N°25-2010	Me 23/06	Essai Caro		Sortie eau grue			X		
emair	Je 24/06						Cell		
NI N	Ve 25/06		Livraison <i>Hénot</i>		Diag <i>Leroux</i>	100			
	Sa 26/06					Solo	Acc	rueil	

#### 2- Moyens de manutention:

# # La remorque de type « Parklev »

La durée nécessaire de l'opération de manutention est de 30 minutes permettant la sortie d'eau et l'installation sur ber de stockage

La configuration de la cale de mise à l'eau nécessite une hauteur d'eau minimale de 1,50 m à laquelle il convient d'ajouter la valeur du tirant d'eau de l'embarcation manutentionnée.

# Planning d'exploitation du 25 Juin 2010 de la remorque « Parklev »

	Matin										
Jours	8h00 à	8h30 à	9h00 à	91.30 à	10h00 à	10h30 à	11h00 à	11h30 à			
	8h30	9h00	<b>9ն30</b>	10h00	10h30	11h00	11h30	12h00			
Ve 25/06	Comptoir										
VE 23/00	maritime	Services	tures								

		Après-midi										
Jours	13h30 à	14h00 à	14h30 à	15h00 à	15h30 à	16h00 à	16h30 à	17h00 à	17h30 à	18h00 à		
	14h30	14h30	15h00	15h30	16h00	16h30	17h00	17h30	18h00	18h30		
Ve 25/06	(0)					Comptoir			,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	Electro		
VC 25/00						mer				marine		

# # La grue

La durée nécessaire de l'opération de manutention est de 60 minutes permettant la sortie d'eau et l'installation sur boi de stockage

La hauteur d'eau minimale permettant l'exploitation de la grue est égale à la valeur du tirant d'eau de l'embarcation manutentionnée à laquelle il faut ajouter 60cm.

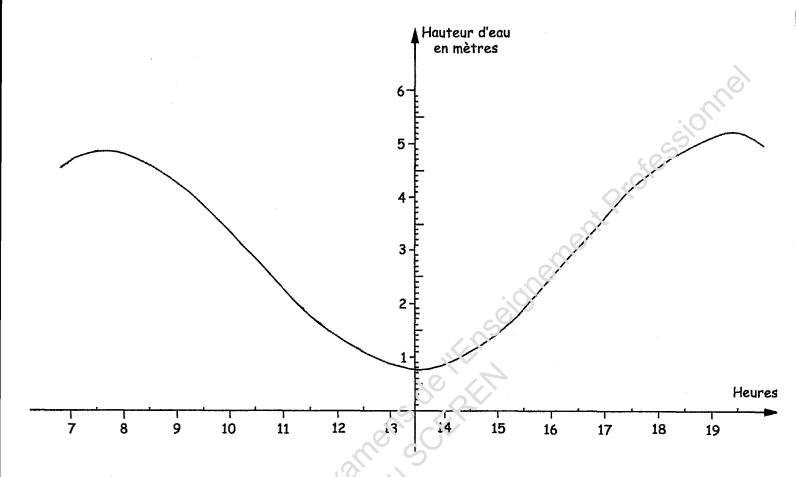
# Planning d'exploitation du 25 Juin 2010 de la grue

Jours			atin				Après mid		
Jours	8 à 9 h	9 à 10 h	10 à 11 h	11 à 12 h	14 à 15 h	15 à 16 h	16 à 17 h	17 à 18 h	18 à 19 h
Ve 25/06			Iroise		Entretien	Entretien		Pagé	PL Yacht

Examen: BCP Maintenance nautique Épreuve: E2 – Étude de cas – Analyse technique N° sujet: 10MNE201 Page: 3 / 21

# Courbe d'évolution de l'hauteur dans le port et extrait de l'annuaire des marées

3- Courbe d'évolution de la hauteur d'eau aux lieux de manutention pour la journée du vendredi 25 juin 2010.



# 4- Extrait de l'annuaire des marées :

			600	Hor	raires d	es marées	Juin 2	010		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				
	_	6 Pletries mais							Basses mers					
Date		Matin	Hauteur	Coef.	Soir	Hauteur	Coef.	Matin	atin Hauteur Soir H		Hauteur			
Lun	21	<b>3</b> 9756	4,48m	68	1(6)5(15)	4,66m	74	10h01	1,18m	22h30	1,04m			
Mar	32	.ZP6(41.8	4,67m	79	17/405	4,88m	84	10h53	0,98m	23h23	0,81m			
Mer	23	5h39	4,82m	88	17/15(5)41	5,05m	92	11h43	0,83m	i og armere akti G 972/Blint Des				
.)eu	24	(6)tr/4(0)	4,89m	95	118646	5,13m	98	0h19	0,63m	12h34	0,74m			
Vend	25	74h3(0)	4,96m	98	19h3(0)	5,20m	97	1h25	0,58m	13h30	0,76m			
Sam	26	8008	4,91m	97	20h26i	5,00m	92	2h01	0,61m	14h14	0,83m			
Dim	27	-8h57	4,59m	92	$200  \mathrm{him}  \mathrm{J}$	4,79m	88	2h51	0,76m	15h05	1,00m			
Lun	28	9147	4,38m	83	2/2/p(0)9)	4,53m	78	3h42	1,00m	15h58	1,23m			
Mar	29	11(0)bj#[].j	4,16m	73	2:3h(0/5	4,26m	67	4h36	1,28m	16h54	1,46m			
Mer	30	11 Mba13	3,99m	62				5h34	1,54m	17h56	1,67m			

# THEME B: Le système EVC -C « Electronic Vessel Control »

# Descriptif du système EVC-c Moteur Volvo Penta D4

La centrale électronique de navigation (EVC) est un système dit distribué. Le principe d'un système distribué repose sur de petites unités électroniques appelées nœuds de réseau, placées à des endroits appropriés du bateau.

Les nœuds EVC sont l'unité de commande du groupe propulseur (PCU) et l'unité de commande du poste (HCU). Ces derniers sont placés à proximité des composants auxquels ils sont branchés. Un nœud de commande du poste est placé près du poste de commande. Le nœud de groupe propulseur est implanté dans le compartiment moteur, celui-ci commande le système d'inversion de marche et l'unité de commande moteur (ECM-EDC7).

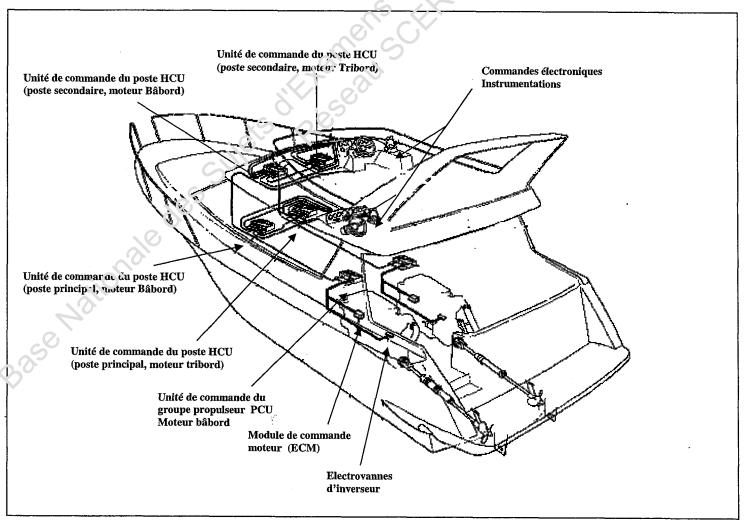
Chaque nœud commande un certain nombre de composants adjacents, tels que capteurs, commandes, instruments et actionneurs.

Chaque PCU et HCU est programmé pour un moteur en particulier. Un autocollant portant le numéro de série et le numéro de châssis est apposé sur chaque PCU et HCU. Le numéro de série doit con expondre à l'autocollant sur le moteur.

Les nœuds de réseau sont interconnectés par bus de données CAN. Ensemble, ils forment un réseau, échangent des informations et des valeurs de mesure. Le principe de création d'un réseau nodal sur lequel sont interconnectés les composants permet de réduire sensiblement le câblage. Un réseau bus CAN peut être très long, mais sur le système EVC, la longueur de bus ne doit pas dépasser 40 mètres.

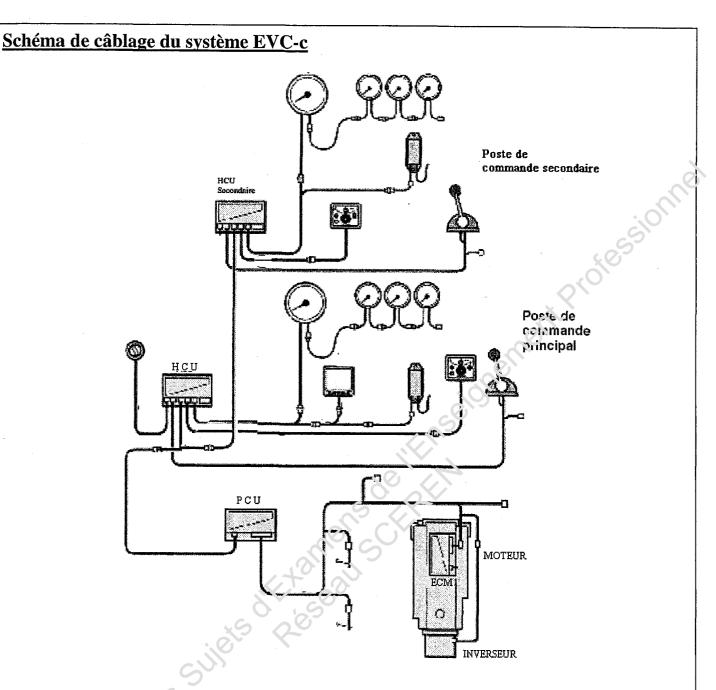
Le CAN (Controller Area Network) est une norme industrielle utilisée pour l'échange d'informations entre nœuds dans les systèmes distribués.

Un système distribué prend en charge une multiplicité croissante de configurations système et d'éléments optionnels. De nouveaux nœuds peuvent être connectés au réseau avec un réacheminement minimal des câbles. De nouvelles fonctionnalités efficaces peuvent être réalisées en permettant aux nœuds d'interagir et de combiner leur capacité, créant ainsi un produit encore plus utile et sûr.



Examen: BCP Maintenance nautique

Épreuve : E2 – Étude de cas – Analyse technique



La figure montre un exemple d'installation EVC. Le principe est le même pour toutes les combinaisons de moteurs, de postes de oilotage et de commandes

# Les réseaux de communication du système EVC

- Le système comporte deux types de bus de communication série.

# • Le réseau CAN

Une l'aison de données (bus CAN) relie entre eux les différents nœuds. CAN ("Controller Area Network") est une rorme utilisée dans l'industrie pour les systèmes distribués.

Le bus CAN se compose d'une paire de fils en cuivre torsadés 30 fois par mètre. Les nœuds communiquent via le bus CAN et forment ensemble un réseau dans lequel ils échangent des informations et exploitent les services de chacun des nœuds.

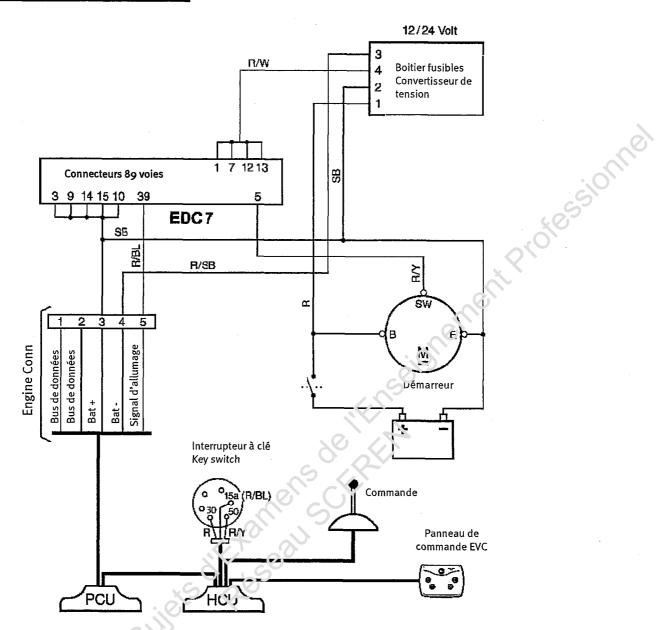
Le bus CAN est un bus série et le bus de commande primaire.

#### Le réseau J1587

Le bus de communication J1587 est également employé pour les accessoires et pour le diagnostic.

Il s'agit d'un bus série conforme à la norme SAE J1708.

# Schéma d'ensemble du système EVC



# Séquence de démarrage

Phase 1-Quand le coupe-circuit principal se ferme, l'unité de commande du moteur (EDC7) et les PCU et HCU sont reis sous tension (via les broches 3 et 4 dans le ENGENE CONN

Phase 2-Lorsque la clé de contact est en position « I » (la broche 15a sur le contact de démarrage est reliée à la broche 30), un signal d'activation est transmis à l'unité de commande du moteur « EDC7 » (broche 39) du connecteur 89 voies par le PCU (via la broche 5 dans le connecteur « ENGINE CONN. »). Quand le contact est mis, cela implique que l'équipement EVC (panneaux de commande et instruments) est activé. Tous les relais reliés au contact d'allumage et au panneau Marche-/arrêt sont activés pour alimenter en courant l'équipement appartenant à EVC.

Phase 3-Contrôler que les leviers de commande sont en position point mort (neutre) et que le bouton d'arrêt n'est pas enfoncé.

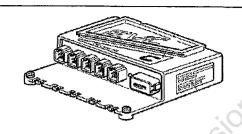
Tourner la clé de contact en position III démarrage (la broche 50 sur le contact de démarrage est reliée à la broche 30). l'information de démarrage est transmise de l'unité de commande de poste(HCU) à l'unité de commande du groupe propulseur(PCU), par le réseau CAN. Le PCU communique via le réseau la demande de démarrage à l'EDC. Ainsi, une tension électrique est transmise à la broche 5 du connecteur 89 voies de l'unité de commande du moteur et le démarreur est activé.

# Les affectations des connecteurs des éléments du système EVC-c (Pages 8 et 9/21)

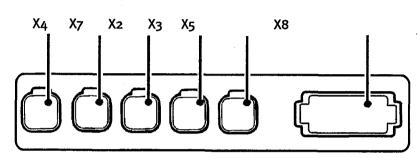
# Les principaux composants du système EVC -C

# L'unité de commande du poste propulseur HCU

Le HCU est placé près du poste de commande et de ses composants (instrumentation). Il communique avec le PCU par le bus standard.



#### \*Assignation des bornes de l'unité HCU



-X2 (Vert) : Liaison de données – Câble bus EVC

-X3: (Rose) Bus auxiliaire sur le module HCU – Instruments, buzzer, panneau EVC

-X4:(Gris) Interrupteur à clé ou panneau marche/arrêt

-X5: (Jaune) Multilink – Afficheur EVC, interface, NMEA, synchronisation moteurs

-X7: (Bleu) Commandes

-X8 (Marron): non utilisé (fonction IPS)

#### X2 (Vert)

- 1 Tension de sortie, positive
- 2 CAN L
- 3 Tension de système, négative
- 4 Alimentation négative, réserve
- 5 CAN H
- 6 Alimentation positive, réserve

#### X3 (Rose)

- 1 Sortie buzzer
- 2 J1708B pour tableau EVC et équipement auxiliaire
  - 3 Sortie données Fasy-Link
  - 4 Tension de sonie négative (-)
- 5 J1708A vers tableau EVC et équipement auxiliaire
  - 6 Tension de sortie (+), max. 1 A

#### X4 (Gris)

- 1 Signal d'entrée, arrêt (panneau M/A)
- 2 Signal d'entrée, démarrage
- 3 Signal d'entrée, allumage
- 4 Non utilisé
- 5 Tension de sortie négative (-)
- 6 Tension de sortie positive (+)

# X5 (Jaune)

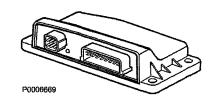
- 1 CAN H
- 2 CAN H
- 3 CAN L
- 4 Tension de sortie négative (-)
- 5 CAN L
- 6 Tension de sortie (+)

#### X7 (Bleu)

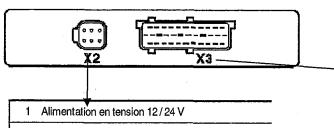
- 1 Potentiomètre de commande du papillon, signal d'entrée
- 2 Contacteur de point mort, signal d'entrée
- 3 Non utilisé
- 4 Tension de sortie négative potentiomètre (-)
- 5 Potentiomètre de changement de marche, signal d'entrée
- 6 Potentiomètre, tension de sortie positive (+)

# L'unité de commande du groupe propulseur PCU

Le PCU peut être monté sur le moteur dans certaines installations ou implanté de manière indépendante. Il communique avec le moteur et la transmission et, via le bus standard, avec l'unité HCU



\*Assignation des bornes de l'unité PCU



- CAN L
- 3. Alimentation en tension, 0 V
- 4. Réserve, alimentation en tension, 0 V
- 5.
- Réserve, alimentation en tension, 12 / 24 V
  - 19. Commande de changement de marche, secondaire (« low-side switch »)
  - 20. Non utilisé
  - 21. Non utilisé
  - 22. Non utilisé
  - 23. Signal d'allumage, interrupteur à clé
  - 24. Non utilisé
  - 25. Non utilisé
  - 26. Non utilisé
  - 27. Non utilisé
  - 28. Alimentation en tension 12 / 24 V
  - Non utilicá

X2 (Vert) Liaison de données – câble bus EVC

X3 (Rose) Moteur et transmission.

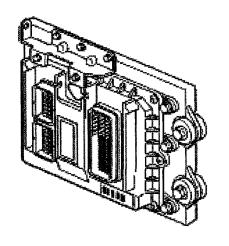
- Non utilisé
- 2. Non utilisé
- 3. Non utilisé
- 4. Non utilisé
- 5. J1708B Liaison de données au moceur
- 6. Non utilisé
- 7. CAN L Liaison de donné es au moteur
- 8. Signal d'entrée sonde de niveau de carburant
- 9. Commande de changement de marche, secondaire (« high-side switch »)
- 10. Commando de changement de marche, primaire (« low side Switch »)
- 11. Alimentation contension changement de marche et niveau de carburant, invins (-)
- Non Cilica
- No∵ uti!isé 13.
- Terision d'entrée, o V 14
- 15. J1708A Liaison de données au moteur
- CANH Liaison de données au moteur
- 18. Commande de changement de marche, primaire (« high-side switch »)

# L'unité de commande moteur « ECM »

L'unité de commande moteur est montée à l'avant sur le coté droit du moteur. Elle gère et contrôle les injecteurs de manière que la quantité exacte de gazole soit injectée dans chaque cylindre au moment voulu.

L'unité de commande transmet et reçoit des informations en continu concernant:

- Le régime moteur
- La pression d'huile
- Pression de carburant
- Température liquide de refroidissement



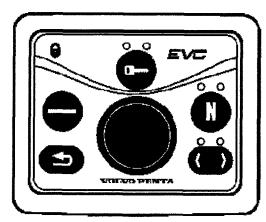
Unité de commande EDC 7 moteur D4

# Le panneau EVC et les leviers de commande des moteurs (Pages 10 et 11/21)

#### Le panneau de commande EVC

Le panneau de commande est utilisé en combinaison avec le tachymètre du système EVC.L'afficheur du tachymètre présente les données de fonctionnement et le menu dans lesquels il est possible de naviguer à partir de panneau de commande.

#### Panneau double motorisation



# Bouton de neutralisation

Utilisé pour activer le mode « mise en température » et pour augmenter le régime du moteur sans enclencher la transmission.

Également utilisé pour activer la fonction Volvo Penta Lowspeed (option).

Voyant (vert):

Éteint : Marche/inversion de marche enclenchée.

Allumé: Levier de commande au point mort.

Voyant clignotant : Marche/inversion de marche dé-bra jée

ou système en mode étalonnage.

# Molette de navigation

Guide l'utilisateur à travers les dufcrentes options des menus présentés sur l'afficheur du tacuymètre du système EVC. Faire tourner la molette pour naviguer dans les menus. Appuyer sur la molette pour valider une sélection.

#### 🚍 Bouton d'activation

Utilisé pour activer et verrouiller le panneau de commande et le poste de commande.

Voyant (rouge):

Éteint : Panneau de commande désactivé.

Allumé: Panneau de commande activé.

Voyant clignotant : Panneau de commande désactivé dû au fait que le levier de commande n'est pas en position point mort ou que le système est verrouillé à partir d'un autre panneau de commande

# (👩) Cadenas

Le symbole de cadenas s'allume si le panneau de commande est verrouillé manuellement en ar payant sur le bouton ou si une marche est enclenchée lors du

« Changement de panneau de commande pendant la navigation ».

Allumé: Le système est verrouillé et le moteur peut uniquement être commandé à partir du panneau de commande activé.

# Sélection d'affichage sur le tachymètre (Double motorisation, tachymètre bâbord ou tri- bord)

Unitsé pour rélectionner les systèmes de menu moteur qui seront navigables à partir du panneau de commande. Le menu apparaît sur l'afficheur du tachymètre correspondant. Sélectionner bâbord ou tribord.

Voyant (rouge/vert):

Éteint : Impossible de naviguer dans le menu.

Allumé : Possible de naviguer dans le menu du moteur

sélectionné: bâbord (rouge), tribord (vert).

Voyant clignotant: Mode OEM activé.

# **Bouton multifonction**

Utilisé pour augmenter ou réduire le rétro éclairage des instruments et du panneau.

Appuyer sur ce bouton au moins 1 seconde pour allumer ou éteindre le rétro éclairage. Le réglage du rétro éclairage comporte cinq crans réglables à partir du bouton multifonction.

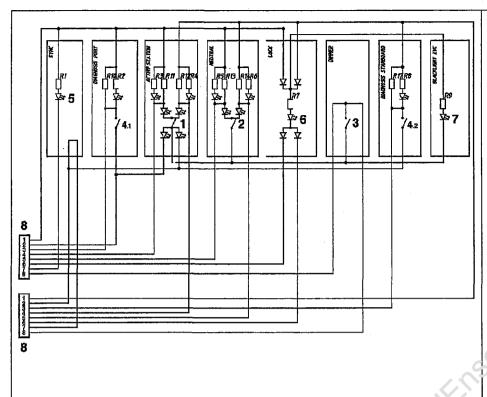
Si le bouton est appuyé sur un panneau de commande inactif. les données de fonctionnement sont affichées sur le(s) écran(s) et il est possible de naviguer dans les menus.

# Touche Retour

Utilisé pour revenir au menu précédent

Examen: BCP Maintenance nautique Épreuve : E2 - Étude de cas - Analyse technique N° sujet: 10MNE201 Page: 10 / 21

#### Schéma électrique du panneau de commande EVC (double motorisation)



- 1. Bouton d'activation pour poste de commande
- 2 Bouton de neutralisation
- 3 Bouton du gradateur
- 4.1 Bouton de diagnostic moteur bâbord
- 4.2 Bouton de diagnostic moteur tribord
- **5. LED\***, indication de fonction de synchronisation (bleu)
- **6. LED\***, « poste de commande verrouilé » (rouge)
- 7. LED\*, « éclairage instrumentation EVC »
- 8 Connecteur, numéro de broche:
  - 1. Plus(+)
  - 2. Moirs--)
  - 3. Bouton de diagnostic
  - 4. Bouton d'activation du poste de commande
  - 5. Bouton de neutralisation
  - 6. Poste de commande verrouillé
  - 7. Synchronisation
  - 8. Gradateur
- \* LED = (DEL = diode électroluminescente)

#### Les leviers de commande

Seuls des leviers de commande électroniques peuvent être utilisés sur les moteurs.

**NOTE**: Si une commande est remplacée, la nouvelle devra être étalonnée avant le démarrage.

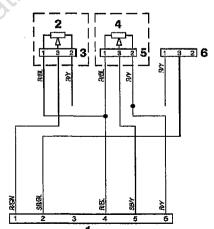
#### Potentiomètre

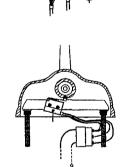
Le potentiomètre enregistre les déplacements de levier de commande et transmet à l'unité de commande des informations sur le régime moteur et les changements de marche. Le potentioniètre est monté à l'intérieur de la commande.

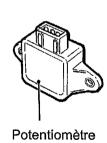
**NOTE**: Si un potentiomètre est remplacé, la commande devra être étalonnée avant le démarrage.

#### Interrupteur de sécurité de point mort

L'interrupteur de sécurité de point mort est un dispositif de sécurité qui empêche tout démarrage e point mort. L'interrupteur de sécurité de point mort est monté à l'intérieur de la commande.







- 1- Connecteur (femelle) 6 broches étanche à l'humidité
- 2-Potentiomètre, accélération
- 3-Connecteur (« THROTTLE POT. »)
- 4-Potentiomètre, inversion de marche
- 5-Connecteur (« GEAR POT. »)\*
- 6-Connecteur (« NEUTRAL SWITCH »)\*

Examen: BCP Maintenance nautique Épreuve: E2 – Étude de cas – Analyse technique N° sujet: 10MNE201 Page: 11 / 21

# Les codes défauts du système (Pages 12 et 13/24)

# Recherche d'un défaut sur le système EVC

# MID 164, SID 226 Boîte de vitesse, contact position neutre

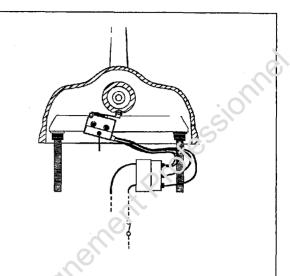
**MID 164: HCU** 

FMI 5 : Courant anormalement bas ou coupure

FMI 7 : Réponse incorrecte du système mécanique.

# FMI Explication de code d'erreur

5, 7 Défaut dans le contacteur de point mort ou défaut de concordance entre le contacteur de point mort et la position réglée



#### Indication de défaut

FMI 5: L'avertissement s'affiche sur le compte-tours ou sur l'écran.

FMI 7: Un voyant rouge clignote sur l'écran

d'alarme + alarme sonore.

#### Symptôme

FMI 5: Impossible d'activer ce poste de commande
Le système demande au système de
transmission de passer au moins mort.
Lancement du moteur désactive.
Démarrage autorisé après acquittement.
Le moteur passe en mode dégradé

FMI 7: Lancement du moreur désactivé.

Démarrage autorisé après acquittement.

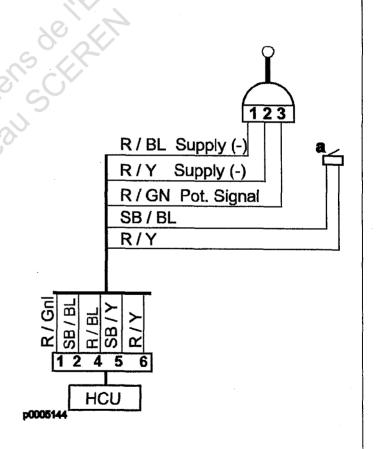
Fonction patigage fluide désactivée.

Impossible d'activer ce poste de commande. Le système demande au système de transmission de passer au point mort.

Le moteur passe en mode dégradé.

# **Exscription du câblage**

Le contacteur point mort est normalement fermé. Les broches numéro 1 et numéro 3 dans le contacteur point mort sont fermées et forment un circuit fermé, quand le levier de commande est en position de point mort.



# Recherche de pannes

#### FMI 5

Conditions générant un code de défaut Le contacteur de point mort n'indique pas le point mort lorsque le levier de commande est réglé en position point mort.

# Raison possible

- Circuit coupé dans le câble du contacteur de point mort entre le levier et le module HCU.
  - Court-circuit interne dans le potentiomètre du levier.

#### **Action corrective**

- 1 Contrôler le fonctionnement de l'interrupteur de sécurité point mort et le câble d'interrupteur de sécurité point mort, ainsi que toutes les connexions entre l'interrupteur de sécurité point mort et le module HCU.
- 2 Vérifier la liaison mécanique entre le contacteur de point mort et le levier de commande.
- 3 vérifier si le potentiomètre de(s) levier(s) présente un court-circuit interne.

#### FMI7

# Conditions générant un code de défaut

Le contacteur de point mort n'indique pas le point mort lorsque le levier de commande est réglé en position point mort.

#### Raison possible

- Le contacteur de point mort est actif nième si le levier n'est pas en position point mort.
- Le contacteur de point mon n'est pas centré dans la commande.
- Court-circuit interne dans le potentiomètre du levier.

#### Action corrective

1Contrôler le fonctionnement de l'interrupteur de sécurité point mort et le câble d'interrupteur de sécurité point mort, ainsi que toutes les connexions entre l'interrupteur de sécurité point mort et le module HCU.

- 2 Vérifier la liaison mécanique entre le contacteur de point mort et le levier de commande.
- 3 Vérifier si le potentiomètre de(s) levier(s) présente un court-circuit interne

Examen : BCP Maintenance nautique Épreuve : E2 – Étude de cas – Analyse technique N° sujet : 10MNE201 Page : 13 / 21

# Les mesures électriques du système (Pages 14 et 15/21)

#### **Mesures**

# Contrôle du potentiomètre sur des commandes électroniques

Outils spéciaux: 88890016, 9998699, 9812519.

- 1 Couper le courant à l'aide des interrupteurs principaux. Débrancher les câbles entre le module HCU et la commande. Si nécessaire, déposer l'unité de commande du poste.
- 2 Vérifier que les connecteurs ne sont pas oxydés ou humides. Utiliser le multimètre 9812519 pour vérifier si un circuit est coupé dans le câblage.
- 3 Débrancher le bloc connecteur du potentiomètre de papillon des gaz. Connecter le câble adaptateur
- 88890016 avec le boîtier de mesure 9998699 sur le levier de commande.
- 4 Utiliser le multimètre 9812519 pour contrôler la résistance du potentiomètre.

POINT DE MESURE	Valeur nominale
13 - 15 (1 - 2 sans 88890016)	R≈2,0 kΩ ±10 %

5 Utiliser le multimètre 9812519 pour contrôler la résistance du potentiomètre. Déplacer le levier de commande entre ses deux positions finales.

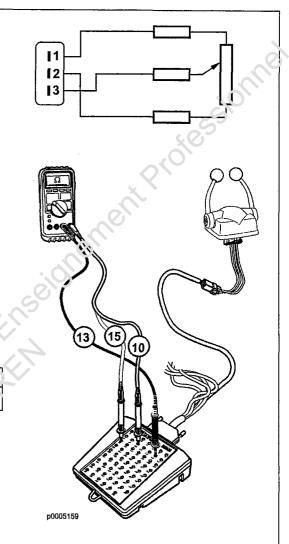
Points de mesure: Broches 15 - 10 et 10 - 13.

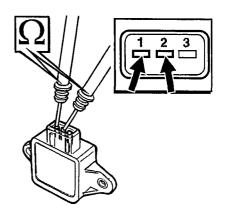
(Sans boîtier: broches 1 - 3 et 2 - 3)

# Valeur nominale:

Le multimètre doit afficher une valeur supérieure à 0,9 k $\Omega$  à l'une des fins de course et une valeur de moins de 2,9 k $\hat{\Omega}$  à l'autre fin de course

- Si le défaut persiste. Remplacer le potentiomètre.
- 7 Effacer tous les codes de défaut du HCU en coupant le courant à l'aide de la clé de contact.
- 3 Contrôler les fonctions d'accélération et d'inversion de marche





Examen: BCP Maintenance nautique

Épreuve : E2 - Étude de cas - Analyse technique

N° sujet: 10MNE201 Page: 14 / 21

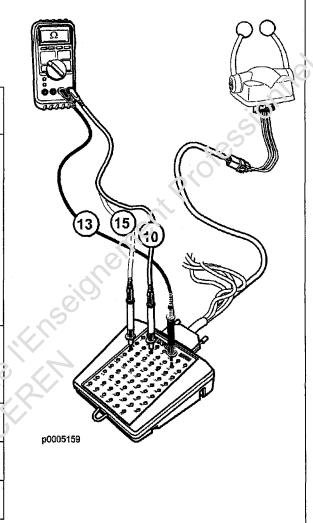
#### Mesure de la tension du module HCU à la commande

Outils spéciaux: 88890016, 9998699, 9812519.

1 Débrancher le connecteur X7 du module HCU. Connecter le câble adaptateur 88890016 avec le boîtier de mesure 9998699 entre le HCU et la commande).

2 À l'aide du multimètre 9812519, mesurer la tension.

Levier de commande	POINT DE MESURE	Valeur nominale
Point mort	13 - 15	$U \approx 2.5 - 3 \text{ V}$ $U \approx 3.6 \text{ Volt indique}$ une discontinuité sur le circuit d'alimentation au potentiomètre. $U \approx 0 \text{ Volt indique}$ un court-circuit entre les câbles d'alimentation du potentiomètre
Point mort	13 - 10	$U \approx 1.3 - 1.5 \text{ V}$
Inversion, ralenti	13 - 10	U≈1,1 - 1,3 V
Inversion, position maxi	13 - 10	$U \approx 0.2 - 0.5 \text{ V}$
Marche avant, ralenti	13 - 10	U≈1,7-1 9 V
Marche avant, pleins gaz	13 - 10	U≈ 2,5 - 2,8 Y



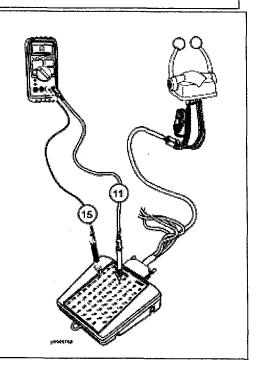
#### **Mesures**

# Contrôle du contacteur de sécurité point mort

Outils spéciaux: 9812519, 88890016, 9998699.

- 1 Coupez le courant à l'aide de l'interrupteur principal.
- 2 Débranchez le connecteur X7 du module HCU. Branchez le connecteur X7 sur le câble adaptateur 88890016 avec le bouver de mesure 9998699.
- 3 Utiliser le multimètre 9812519 pour mesurer la résistance sur le contacteur de point mort

POINT DE MESURE	Valeur nominale
11 - 15 (Levier en position point mort)	R◊o◊
11 - 15 (Levier en position marche avant)	R♦♦
11 - 15 (Levier en position inversion)	R♦♦

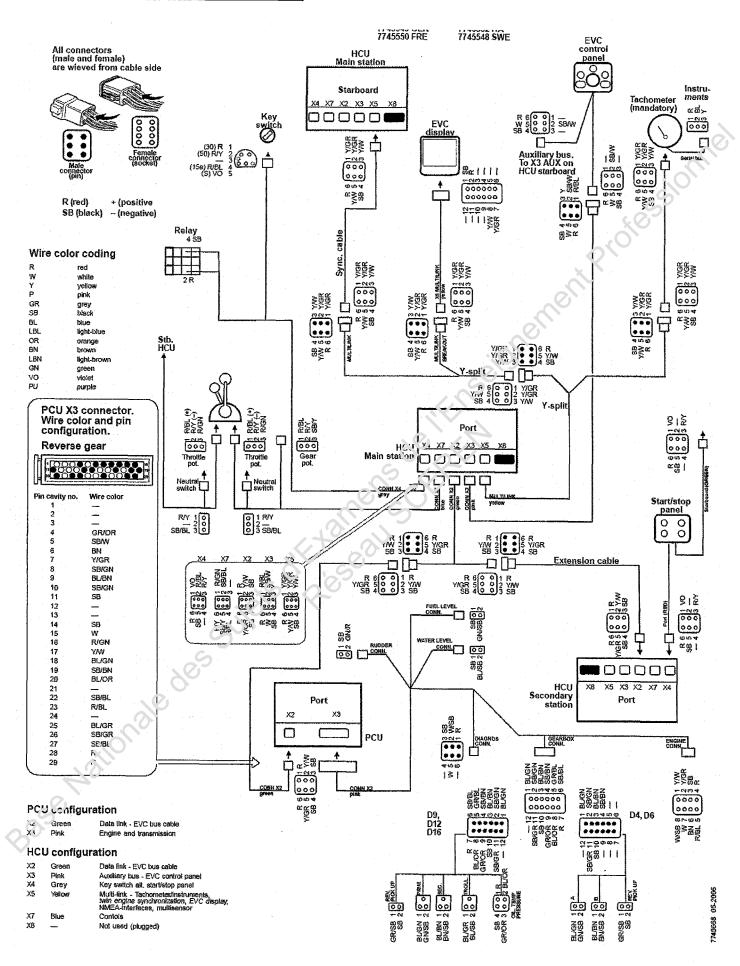


Examen: BCP Maintenance nautique

Épreuve : E2 – Étude de cas – Analyse technique

N° sujet: 10MNE201 Page: 15 / 21

# Schéma électrique du système EVC



# L'extrait du catalogue des pièces de rechange (Pages 17 et 18/21)

# Unité de commande et câbles, EVC-C2

30

RÉF	No Piéce	QTÉ	DÉSIGNATION	Voir	NOTES
1	21173162	1	Presentoir		
2	830928	4	- Goujon		
3	830930	4	• Écrou		
4	3588207	1	Kit cables		
5	881786	1	Kit cables		
6	977184	1	Isolant	···	
7	873765				12V
<del>-</del>	20374662	1	Relais		24V
8	3842733	1	Cable de rallonge		L=3,0m
	3842734	1	Cable de rallonge		L=5,0m
	3842735	1		<del></del>	L=7,0m
	3842736	1	Cable de rallonge		L=9,0m
	3842737	† <u>-</u> i	Cable de rallonge		L=11,0m
	21172469	1	Cable de rallonge	<del> </del>	L=20m
	21172470	1		<del> </del>	L=40m
	874789	1	Kit cables		PCU-HCU, 6 broches, 1.=5,0m
	889550	1		· ·	PCU-HCU, 6 brockes, L=7,0m
	889551		Cable		PCU HCU 6 broshop L=0.0m
	889552	1	Cable		PCU-HCU, 6 broches., L=9,0m PCU-HCU, 6 broches., L=11,0m
	888013	1			
9	40005754		Faisceau de cables	ļ —————	PCU-HCU & broches., L=13,0m
10	874676	1	Kit cables		Moteur - câbia PCU., L=2,65 m
					Câble svier commande EVC, 6 broches., L=1,
11	3588972	1	Kit cables		Cable de liaison connecteur T, 6 broches., L=0,
12	3587070	1	Verrouillage de déma, jeu		Kit avec 2 interrupteurs à clés avec clé identique.
13	3587071	1	Verrouillage de déma		
14	859955	1	Écrou plastique	5	
15	859953	1	· Clé		Indiquez le code de clé à la commande.
			· bulletin 49-30	49-30-FI	Outil No de réf. 859953
16	888004	1	Cable, contact demarreur		
17	21339291	Х	Unité de commande, non programmé	20	
			bulletin P-28-4-12	9 28-4-12-EN	Unités de commande supprimées
17	3586261	X	Logiciel		Programmation entrepôt. Cette référence ne peut pas être commandée, mais sera utilisée pour la facturation.
	3586259	X	Logiciel		Programmation Vodia. Cette référence ne peut pas être commandée, mais sera utilisée pour
			5		la facturation.
	21172467		Unité de commande		XCU
18	21339311	Х	Unité ac commande, non		PCU. Logiciel à commander séparément ou à
			งางgrammé		télécharger via VODIA.
			• bulletin P-28-4-12	P-28-4-12-EN	Unités de commande supprimées
18	3586267	X	Logiciel		Programmation entrepôt. Cette référence ne
					peut pas être commandée, mais sera utilisée pour la facturation.
	3586260	X	Logiciel		Programmation Vodia. Cette référence ne peut
	101		0.5.5.		pas être commandée, mais sera utilisée pour la facturation.
19	976104	4	Vis a bride		
20		1	Cable, synchronisation		Câble de synchronisation pour installation double. 6 bornes., L=1,5m
77	21166002	1	Faisceau de cables	·	L=7m
<del></del>	21166002	1	Faisceau de cables	ļ <u></u> -	L=9m
	21166003				
21		1	Faisceau de cables		L=13m
	3885343	1	Faisceau de cables		
22	3807229	1	Faisceau de cables, carburant	ļ	
23 24	40005753 3588206	1	Faisceau de cables Kit cables, câble de dérivation Y	<u> </u>	Pour raccorder équipement suppl. à
	00000=0	L	124		MULTILINK
25	3808852	1	Kit cables, instruments, panneaux		
26	3587054	1	Lot		

7746200 - 30 - 35138

24709

Upd: 2009-11-20

# Commande pour installation supérieure avec contact de point mort

27

RÉF	No Piéce	QTÉ		Voir	NOTES
1	3819900	1	Commande, noir		Pour installation double., Noir., Avec contact de point mort.
			<ul> <li>bulletin P-28-4-13</li> </ul>	P-28-4-13-EN	Nouvelles commandes électroniques pour les moteurs EVC
1	3819902	1	Commande, stainless		Pour installation double., Inoxydable., Avec contact de
					point mort.
			· bulletin P-28-4-13	P-28-4-13-EN	Nouvelles commandes électroniques pour les moteurs EVC
2		1	· isolant		
3	3581674	1	· Joint		
4		1	Plaque		
5	3581666	2	<ul> <li>Rondelle de friction</li> </ul>		
6		2	Disque		
7		2	Ressort		
8		2	Talon guide		100
9		2	<ul> <li>Bague entretoise</li> </ul>		
10	3581676	2	Bague		
11	3581668	2	<ul> <li>Vitesse</li> </ul>		
12	1336385	2	<ul> <li>Potentiomètre</li> </ul>		
13		4	<ul> <li>Rondelle</li> </ul>		
14	3581678	2	• Vis		
15	3581680	2	· Écrou		
16		2	· Rondelle		
17	3581681	2	· Vis		
18		2	<ul> <li>Levier vitesse</li> </ul>		
19	3581675	2	• Bille		
20		2	Roulement		
21		2	Rondelle		
22		2	<ul> <li>Ressort diaphragme</li> </ul>		
22A		2	Rondelle		
23 '	,	2	<ul> <li>Vis reglage</li> </ul>		
24	3581686	4	• Écrou		
25	3584000	2	Autocollant		VOLVO PENTA
	3581669	2	<ul> <li>Autocollant</li> </ul>		'EDC
26		4	• Goujon		
27	3582830	2	<ul> <li>Tampon</li> </ul>		Plactique, Pour 874663
		2	Bouchon		Inoxydable., Pour 874813
28		4	Rondelle		
29	3819903	2	<ul> <li>Microinterrupteur</li> </ul>	25 20	
30		4	Rondelle	V _()	
31		4	· · Ecrou	100	
32		Х	Boitier isolarit	00	VOIR GROUPE 30
33		X	· · Cable		VOIR GROUPE 30
33			··Cable		VOIR GROUPE 30

7746200 - 27 - 8666

21947

Upd: 2009-11-20



# THEME C: Inverseur à commande électromagnétique

# L'extrait du catalogue des pièces de rechange de l'inverseur.

# Inverseur: RATIO 2.41:1 44 HS45A-A

RÉF	No Piéce	OTÉ	DÉSIGNATION	NOTES
1			Isolant	1
2	3582057	1		
3		2	Goupille guide	
4	941908	12	Rondelle élastique	
5	970949	- 8	Vis à tête hexagonal	
6	947790	4	Vis a bride	(977)958
7	3582047		Étanchéité	
8	3582050		Valve	( <u>)</u>
9	3581973	1	Tampon	
10	3582063	1		
11	3582069		Filtre hulle, kit	<del> </del>
12	3582065		· Joint torique	<b></b>
13	3582064		· Joint torique	<del> </del>
14	2500040	1	· Filtre hulle	<del> </del>
15	3582049	1	Étanchéité	<del></del>
16	3582067			
16A 17	3582054	1	Joint torique     Valve	<del> </del>
18	3582053	1	Étanchéité tige pist	-
19	873948		Kit de commutateurs	<del> </del>
20	968145			<del> </del>
21	957173	1	• Joint	1
22	001110	1		<del> </del>
23	3582046	1		<del> </del>
24	941907		Rondelle élastique	1
24 25	941761	6	Vis à six pans creux	
Š		8	12 — 13 — 16 — 16 — 16 — 16 — 16 — 16 — 16	
			22 24 23	4 desiration in orange expensive desiration in orange expensive and orange expensive e

HS25A, HS25A-A, HS25A-B, HS45A, HS45A-A, HS45AE, HS63A, HS63A-A, HS63AE, HS63AE-A, HS63V, HS63V-A, HS63VE, HS63VE-A, HS80AE-A, H

VOLVO PENTA

Examen: BCP Maintenance nautique Épreuve: E2 – Étude de cas – Analyse technique N° sujet: 10MNE201 Page: 19 / 21

# Caractéristiques techniques Inverseur Série HS

# Tolérances, précontraintes

	Arbre d'entrée	arbre intermédiaire/ de marche arrière	arbre de scrtie
HS25A (mm)	0,02-0,12	0,00-0,10	0,05-0,10
HS25A (pouces)	0,0008-0,0047	0,00-0,0040	0,0020-0,004
HS45A, HS63A/AE, HS63V/VE (mm)	. 0,02-0,12	0,00-0,12	0.05-0,15
HS45A, HS63A/AE, HS63V/VE (pouces)	0,0008-0,0047	0,00-0,0047	5,0020-0,0059
B. H. Committee of the			
<b>Poids</b> (sans fluide, bride adaptatrice de volant moteur inc			
HS25A			
HS45A			
HS63A			
HS63AE	. 56,8 kg (125.2 lb		
HS63V	. 74,0 kg (163.1 lb)		
HS63VE	. 74,8 kg (165.0 lb		
<u>Démultiplications</u>		eig)	
HS25A	2 2.1 _ 2 7.1 /	19	
HS45A		4.1	
HS63A, HS63AE			
HS63V, HS63VE	1 6:1 - 2 0:1 - 2 :	5.1	
	1,0.1	5.1	
<u>Fluide</u>	on Chi		
HS25A	1.8 litres (1.9 US	i-ats)	
HS45A			
HS63A, HS63AE			
HS63V, HS63VE	4.0 litres (4.2 US	-ats)	
Qualité	ATF (Automatic	Transmission Fluid), Dexro	n III
Couples de serrage	`	,	
Vis de montage de l'inverseur	M10 76 Nm /56 7	# Ib\	
Vis de bride de sortie HS45A, HS63A1	M16 100 Nm (72)	n iu) 9 ft lb) i produit de bleeses	1161050 0
Vis de bride de sortie HS63L	M16 75 Nm (55.2	ft lb) + produit de blocage	1101003-2
Vis de bride de sortie HS65V	M8 32 Nm (33.3	it lb) + produit de blocage	161050-2
Bague écrou de bride de sortie HS45A	. 1910 02 19111 (20,0 1 22v1 5 120 Nm (9	( ib) + produit de biocage i	101033-2
Vis de carter			
Vis du bloc de compande	M8 18 Nm (13 ft l	(h) + produit de blocade 110	31053-2
Vis du levier d'inversion	M8 23 Nm (17 ft l	h) + produit de blocage 111	31000-2
Vis de butée HS63V			1161053-2
Reniflard	Serrane	à la main	1101000-2
Jauge			
Filtre			6 ft lb)
Filtre 11863V			. 0 11 10)

# Tableau d'analyse de pannes de l'inverseur

Symptôme	Cause possible	Remède
Inversion impossible.	<ul> <li>1.1 Le levier d'inversion n'est pas fixé.</li> <li>1.2 La commande à distance ne permet pas la course nécessaire au levier pour le test.</li> <li>1.3 Commande à distance défectueuse.</li> <li>1.4 Absence de pression d'inversion.</li> </ul>	Serrer la vis de serrage du levier d'inversion. Déposer la commande à distance, si les pignons peuvent être déplacés manuellement, réparer la commande à distance. Réparer la commande à distance. Voir le point 7.
	1.4 Absence de pression d'inversion.	von le point r.
2. Délai d'inversion.	Articulation de changement de marche incorrectement ajustée, ne permet pas un enclenchement complet.	Déposer la commande à natance, si le pignon peut être déplacé à la main, réparer la commande à distance. Si l'inversion ne peut pas être effectuée correctement à la main, remplacer le bloc de commande.
<ol> <li>L'embrayage patine, le régime d'hélice est insuffisant par rapport à celui du moteur.</li> </ol>	<ul> <li>3.1 Un fluide incorrect est utilisé.</li> <li>3.2 Le fluide contient de l'eau.</li> <li>3.3 Pression d'inversion insuffisante.</li> <li>3.4 Disques d'embrayage usés.</li> <li>3.5 Segments de piston endommagés dans l'embrayage.</li> </ul>	Vidanger le iluide, faire le plein avec le fluide prescir, rincer l'inverseur avec le moteur tournant et en position neutre, vider le fuide, remplir de nouveau l'inverseur. Voir le point 9. Voir le point 6. Désassembler l'inverseur, remplacer les disques d'embrayage. Désassembler l'inverseur, remplacer l'embrayage.
4 La transmission est bloquée dans l'engrenage, les arbres sont usés.	4.1 Le segment intermédiaire de piston sur l'arbre d'entrée est uce, le bluc est endommagé.	Déposer le bloc de commande, remplacer le segment de piston, si le bloc de commande est endommagé, le remplacer.
	<ul> <li>4.2 Disques déformés par suite de surchauffe de l'embrayage.</li> <li>4.3 Roulements à aiguilles sur l'arbre d'entréa ucés.</li> </ul>	Voir le point 3.  Désassembler l'inverseur, réparer si possible ou remplacer l'inverseur.
L'arbre de sortie tourne en position neutre.	5.1 La vonne de glissement rotative dans le blor de commande est usée.	Remplacer le bloc de commande.
	5.2 Roulements à aiguilles endommagés sur l'arbre d'entrée.	Désassembler l'inverseur et l'arbre d'entrée, remplacer le roulement concerné et les autres pièces endommagées.
	5.3 Disques déformés par suite de surchauffe dans l'embrayage.	Voir le point 3.
6. Pression d'inversion insu∰sante.	6.1 Filtre colmaté.     6.2 Niveau de fluide insuffisant dans la transmission.	Remplacer le filtre. Faire le point avec du fluide: en cas de fuites de fluide, vérifier l'inverseur, le refroidisseur et les canalisations au point de vue étanchéité et réparer. Voir également du point 10 à 13.
Haille	6.3 La pompe est usée. 6.4 Le ressort dans la soupape de décharge	Remplacer le bloc de commande, pompe incluse Remplacer le bloc de commande.
Base.	de pression d'inversion est cassé. 6.5 Les segments de piston sur l'arbre d'entrée sont endommagés.	Déposer le bloc de commande et remplacer les segments de piston. En cas d'usure dans le bloc de commande par suite de segments défectueux, remplacer également le bloc.
	6.6 Les segments de piston dans l'embrayage sont endommagés.	Désassembler l'inverseur, remplacer l'embrayag

N° sujet : 10MNE201 Page : 21 / 21