

LE RÉSEAU DE CRÉATION ET D'ACCOMPAGNEMENT PÉDAGOGIQUES

Ce document a été mis en ligne par le Canopé de l'académie de Montpellier pour la Base Nationale des Sujets d'Examens de l'enseignement professionnel.

Ce fichier numérique ne peut être reproduit, représenté, adapté ou traduit sans autorisation.

	Académie :	Session:
	Examen:	Série:
₹	Spécialité/option:	Repère de l'épreuve :
CADRE	Epreuve/sous épreuve :	
CE C	NOM:	
DANS C	(en majuscule, suivi s'il y a lieu, du nom Prénoms :	d'épouse) N° du candidat
DA	Né(e) le :	
		(le numéro est celui qui figure sur la convocation ou liste d'appel)
RIRE		Appréciation du correcteur
NE RIEN ÉCRIRE	Note:	

Il est interdit aux candidats de signer leur composition ou d'y mettre un signe quelconque pouvant indiquer sa provenance.

BEP SYSTEME ELECTRONIQUE NUMERIQUE

ÉPREUVE EP1 B : Dessin de Construction

Q1) Ouvrir le fichier informatique Levier-1.sldprt (B.E.P. S.E.N. 2014)

-Indiquer par une croix dans le tableau ci-dessous, la nature des surfaces repérées ci-dessous.

Couleur Cylindrique Plane Conique Torique

51 rouge

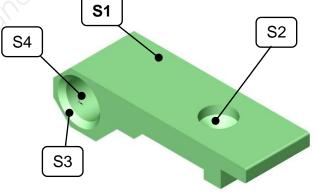
52 bleu

53 mauve

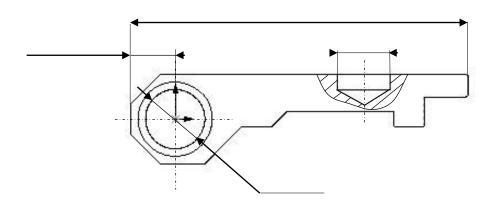
54

jaune

-Colorier chacune d'elles sur la représentation ci-contre



Q2) <u>Compléter</u> les cotes ci-dessous en les mesurant sur le modèle numérique, à l'aide de l'outil cotation ou mesure de Solidworks.



BEP SEN	Code :	Session 2014	SUJET
Epreuve : EP1 B	Durée : 1 H	Coefficient : 2	Page 1/6

Q3) Ouvrir le fichier Pêne-1.sldprt (B.E.P. S.E.N. 2014)

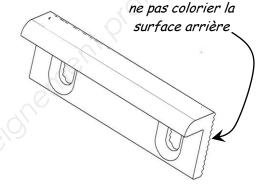
Dans le modèle **Pêne-1.sldprt** : <u>colorier</u>, en utilisant Solidworks, les surfaces du pêne, en respectant la légende ci-dessous.

Cylindrique (Rouge) Plane (Bleu)
Sphérique (Jaune) Conique (Vert)

Torique (Marron) Hélicoïdale (Mauve)



Sauvegardez votre travail sur le bureau sous le nom : **Pêne** suivi des 4 derniers chiffres de votre numéro.



Q4) À l'aide de la mise en plan du Pêne (dossier ressource), <u>indiquer</u> par une croix dans le tableau ci-dessous, le nom des formes techniques repérées :

	FORMES TECHNIQUES						
REPÈRE	Arrondi 🛒	Trou oblong	Filetage	Encoches	Fraisure	Alésage	
1		*					
2	200,						
3	0						
4)						

Q5) En utilisant la mise en plan, l'éclaté de la gâche électrique et la nomenclature, <u>indiquer</u> par une croix dans le tableau ci-dessous, le type d'ajustement utilisé pour assembler l'axe du levier Rep.14 sur la pièce support Rep.1 ainsi que le moyen de montage utilisé.

AJUST	EMENT	WOYEN DE	MONTAGE
JEU		PRESSE	
INCERTAIN		MAILLET	
SERRAGE		MAIN	

	BEP SEN	SUJET	Session 2014	EPREUVE EP1 B	Page 2/6
--	---------	-------	--------------	---------------	----------

ÉTUDE DES LIAISONS FIXES (OU ENCASTREMENT) :

Q6) <u>Compléter</u> le tableau ci-dessous en indiquant pour chaque liaison fixe : La nature des surfaces fonctionnelles en contact,

et <u>cocher</u> les cases correspondant aux propriétés et modes d'obtention

dé démontable ; de permanent ; di directe ; di indirecte ; a par adhérence ; a. par obstacle

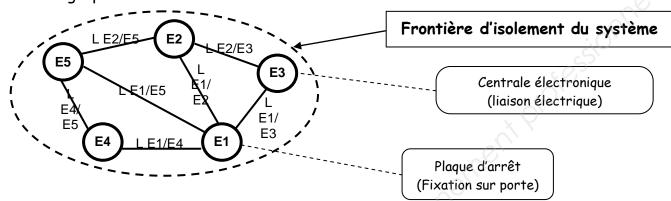
Pièces en	Nature géométrique des surfaces		Propriét	és & Mo	des d'ol	btention	1
liaison complète	de contact (cylindrique, plane, conique, hélicoïdale, etc)	dé	-dé.	di	di.	٥	-a.
01 - 07		1	2/3				
02 - 03	c	90	500				
01 - 10							
01 - 18							

Q7) <u>compléter</u> le tableau ci-dessous en déterminant les différents types de ressorts (ressort de compression, traction...) et a fonction <u>précise</u> du ressort 8d :

Repère des ressorts	Types de ressort	Fonction du ressort dans la GACHE
13		
14		
15		
8d		

BEP SEN SUJET Session 2014 EPREUVE EP1 B Page 3/6

Structure du graphe des liaisons :



Q8) Rechercher et identifier les classes d'équivalences (sous-ensembles rigides) : <u>Compléter</u> ci-dessous la composition du sous-ensemble E4

RAPPEL: Sont exclues : Les pièces déformables (ressorts joints,) et les roulements.

Q9) $\underline{\textit{Identifier}}$ ci-dessous, les liaisons cinématiques entre les classes d'équivalence en complétant le tableau :

	Repère de la	Pièces en contact &		anslat ant l'			otatio ant l'		Nom de la liaison
	liaison	Géométrie des contacts	X	У	Z	X	У	Z	
Entre E2 et E5	L E2/E5	Exemple: Pièces 4 et 6 Plan/Plan							
Entre E1 et E3	L E1/E3								
Entre E1 et E4	L E1/E4								

	BEP SEN	SUJET	Session 2014	EPREUVE EP1 B	Page 4/6
--	---------	-------	--------------	---------------	----------

Q10) Ouvrir les fichiers Levier-1.sldprt, et Levier épreuve.sldprt,

Mettre ces deux fichiers en mosaïque (Cliquer sur « Fenêtre » puis « Mosaïque horizontale »), Repérer les formes manquantes sur le fichier Levier épreuve.sldprt,

D'après l'exemple, <u>compléter</u> les cases du tableau ci-dessous, en déterminant les formes

manquantes, et *en réalisant* un croquis coté pour chacune d'elle.

Forme manquante	croquis
Exemple	45°
Entaille (déjà réalisée)	2 2 ⇒
	Jens-Oilope
Jes Si	S'S RES
se Hotilorion	

Réaliser avec Solidworks ces formes manquantes sur le fichier Levier épreuve.sldprt:



n'oubliez pas de <u>sauvegarder</u> votre travail sur le bureau sous le nom : levier suivi des 4 derniers chiffres de votre numéro.

BEP SEN SUJET Session 2014 EPREUVE EP1 B Page 5/6

		COMMUNICATION TECHNIQU	E			:(0)	
_			lr	ndicateurs	d'évalua	tion	
Questions	Activités à réaliser	Critères d'évaluation	5pts	3pts	1pt	0	
Q1	Identification des formes géométriques	Les éléments repérés sont correctement identifiés		0erreur	1e	+1e	/3
Q2	Compléter la cotation d'une pièce	Les cotes sont correctement retranscrites (disposition, symbole, unité)	0e	1e	2e	+2e	/ 5
Q3	Identifier les surfaces	Le code couleur est respecté	0e	1 à 2e	3 à 4e	+4e	/ 5
Q4	Identifier des formes techniques	Les réponses sont exactes	0e		1e	+1e	/5
Q5	Identifier un ajustement	Les caractéristiques sont exactes	0e		1e	+1e	/5
_	Caractériser la liaison	Les contacts sont identifiés	0e	1e	2e	+2e	/ 5
Q6	mécanique entre les éléments indiqués	Les propriétés sont exactes	0e	1 à 2e	3 à 4e	+4e	/5
Q7	Identifier des éléments	Le type de chaque ressort est identifié	0e	1 à 2e	3 à 4e	+4 e	/5
Q1	d'un système	La fonction du ressort 8d est exacte		0e		1e	/3
Q8	Identifier un sous- ensemble	Le sous ensemble est défini	0e			1e	/5
00	Identifier les mes moneurs mes	Les contacts sont identifiés	0e	1e	2e	+2e	/ 5
Q9	Identifier les mouvements	Les liaisons sont reconnues	0e	1e	2e	+2e	/5
	Réaliser un croquis	Les croquis sont cotés et cohérents	0e	1e	2e	+2e	/5
	0 1/4 0 N	Alésage	0e	1e	2e	+2e	/ 5
Q10	Compléter un modèle numérique	Chanfreins	0e	1e	2e	+2e	/5
	(formes simples)	Trou borgne	0e	1e	2e	+2e	/5
		Autonomie (interventions)	Oi	1 à 2i	3 à 4i	+4 i	/ 5
40,			/75	/6			/ 80

Résultat : / 20

in the second se
--