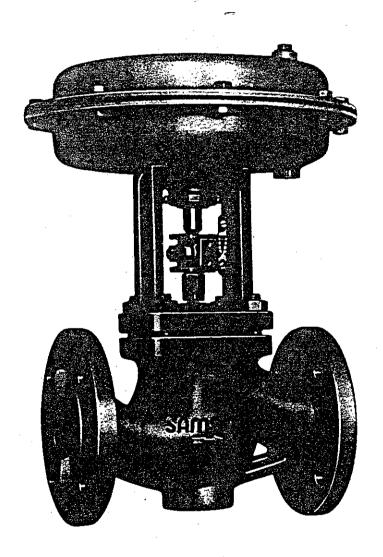
B.E.P. Maintenance des Equipements de Commande des Systèmes Industriels

SESSION 2003

Support Technique Vanne de réglage pneumatique Type 241-1 et servomoteur type 3271





Seules les feuilles-réponses (pages 3/7, 4/7, 5/7 et 6/7) sont à rendre à la fin de l'épreuve.

<u>Matériel autorisé</u>: toute calculatrice de poche à condition que son fonctionnement ne fasse pas usage d'imprimante.

Académies Groupement « EST »	SESSION 2003	SUJET	Tirage
B.E.P. Maintenance des Equipements de Code(s) examen(s):			
Commande des Systèmes Industriels			1
Epreuve : EP2 Techno Dessin de Construction	Durée: 2 h Coef: 1	Page 1/7	<u> </u>

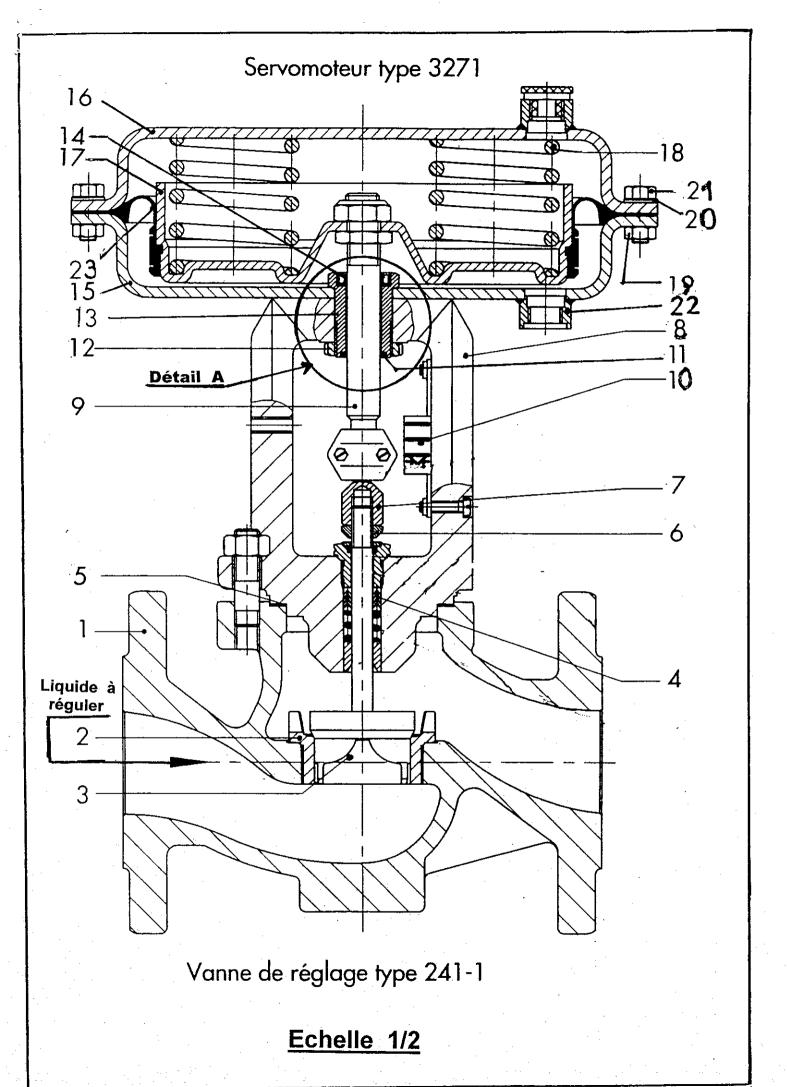
Présentation du support technique:

La vanne de réglage type 241-1 et le servomoteur type 3271, représentés cicontre en coupe axiale, à l'échelle ½, sont utilisés pour la régulation des fluides dans les installations industrielles.

Le fluide régulé traverse la vanne dans les sens de la flèche. Pour ouvrir ou fermer la vanne, le clapet 3 se déplace par modification de la pression de l'air agissant sur l'assiette de membrane 17 du servomoteur.

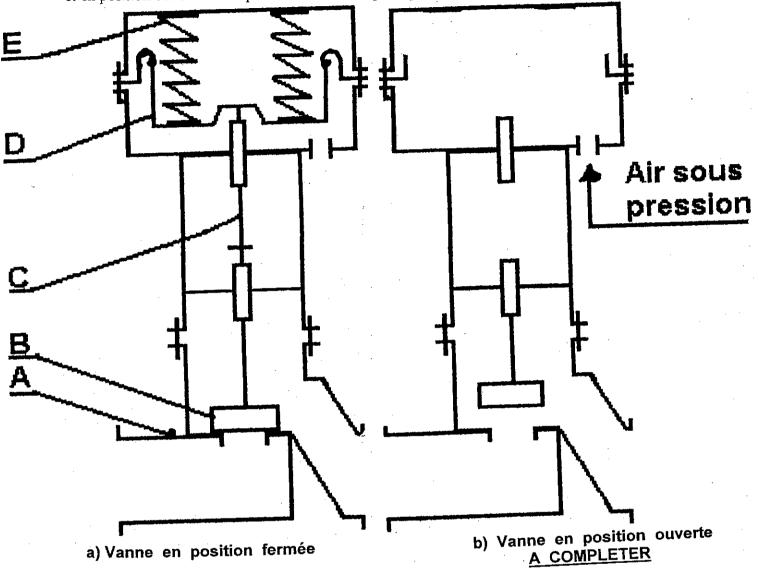
23	1	Membrane		
22 ·	1	Raccord de pression de commande		
21	8	Vis H M8 24/18	·	
20	8	Rondelle		
19	8	Ecrou H M8		
18	8	Ressort		
17	1	Assiette de membrane		
16	1	Couvercle de servomoteur		
15	1	Corps de servomoteur		
14	1	Joint à lèvre		
13	1	Palier	,,	
12	11	Ecrou crénelé		
11	1	Joint racleur		
10	1	Indication de course		
9	. 1	Tige de servomoteur	X 10 Ni Cr 12 6	
8	1	Chapeau		
7	1	Ecrou d'accouplement		<u> </u>
6	1	Ecrou		<u>.</u>
5	1	Joint plat	X 10 Ni Cr 12 6	
4	1	Presse-étoupe	Anneaux forme V en PTFE	
3	1	Clapet		
2	1	Siège		:
1	1	Corps de vanne	F G S 400	
Rep	Nb	Désignation	Matière	Observations

Académies Groupement « EST »	SESSION 2003	Tirage	
B.E.P. Maintenance des Equipements de	Code(s) examen(s):		
Commande des Systèmes Industriels			}
Epreuve: EP2 Techno Dessin de Construction	Durée : 2 h Coef : 1	Page 2/7	



A/ ANALYSE FONCTIONNELLE:

Les schémas simplifiés ci-dessous représentent la vanne de réglage en position fermée et en position ouverte incomplète. Les éléments principaux y sont référés par des lettres.



1°/ Compléter les cases du tableau ci-dessous par les noms des pièces correspondantes. (Utiliser la nomenclature page 2 / 7)

	. [· · · · ·	Noms d	es pièces		
A		 					
В					<u></u>	<u> </u>	 ·
C		 				<u>. </u>	
D		 	<u></u>	· .			
E	1 .			· .			

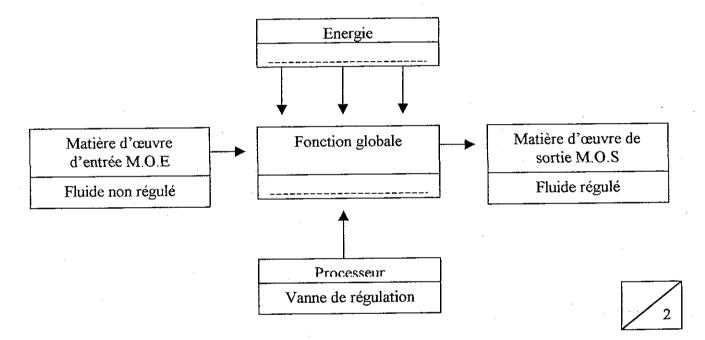
Académies Groupement « EST »	SESSION 2003	SUJET	Tirage
B.E.P. Maintenance des Equipements de			
Commande des Systèmes Industriels			
Epreuve : EP2 Techno Dessin de Construction	Durée: 2 h Coef: 1	Page 3/7	

2° / Compléter le schéma simplifié « b » de la vanne en position ouverte en dessinant les pièces manquantes.



3°/ Colorier en bleu, sur les deux schémas simplifiés « a » et « b » , le fluide qui provoque la mise sous pression du servomoteur.

4°/ Donner la fonction globale et l'énergie utilisée pour commander cette vanne en complétant les cases correspondantes dans le diagramme A-O ci-dessous.



5 °/ Pour des raisons de sécurité, une vanne peut être normalement ouverte ou fermée. On dit alors :

- FMA: Fermée pour manque d'air

-OMA: Ouverte pour manque d'air

Dans ce cas, si la membrane n'est pas sous pression, la vanne est-elle ouverte ou fermée?

Vanne ouverte	Vanne fermée	
(coc	ner dans la bonne case)	

Académies Groupement « EST »	SESSION 2003 SUJET			Tirage
B.E.P. Maintenance des Equipements de	Code(s) examen(s):			
Commande des Systèmes Industriels				_[
Epreuve : EP2 Techno Dessin de Construction	Durée : 2 h C	<u>coef: 1</u>	Page 4/7	

		mm	
/ Quell	e est la fonction du contre-écrou	6?	
		2/7, donner les repères et les	noms des éléments
	l'étanchéité de la vanne par rap		

- Il faut écrire :
 le repère du joint
 les deux éléments concernés
 le type d'étanchéité

Rep.	Nom du joint	Eléments concernés	Type d'étanchéité
•			Statique ou dynamique
	T ' 1	Palier 13	Dynamique
11	Joint racleur	Tige de servomoteur 9	Dynamique
	Joint à lèvre		
	Toint plat		
	Joint plat		

Académies Groupement « EST »	SESSION 2003	SUJET	Tirage
B.E.P. Maintenance des Equipements de	Code(s) examen(s):		
Commande des Systèmes Industriels			_
Enrouse: ED2 Techno Dessin de Construction	Durée · 2 h Coef · 1	Page 5/7	į

10°/ Donner le nom et le symbole de la liaison mécanique entre la tige de servomoteur 9 et le palier 13.

<u> </u>	=	-1 -1- 1-		4	>
ENCASTREMENT	PIVOT-GLISSANT	PIVOT	GLISSIERE	HELICOIDALE	ROTULE

(Barrer les réponses fausses)



11°/ La désignation normalisée de la vis 21 est :

Vis H M8 24/18

Que représentent?

Vis H	-	 	 	
M 8	,		 <u>.</u>	
24				
18		 	 	

•	
	2

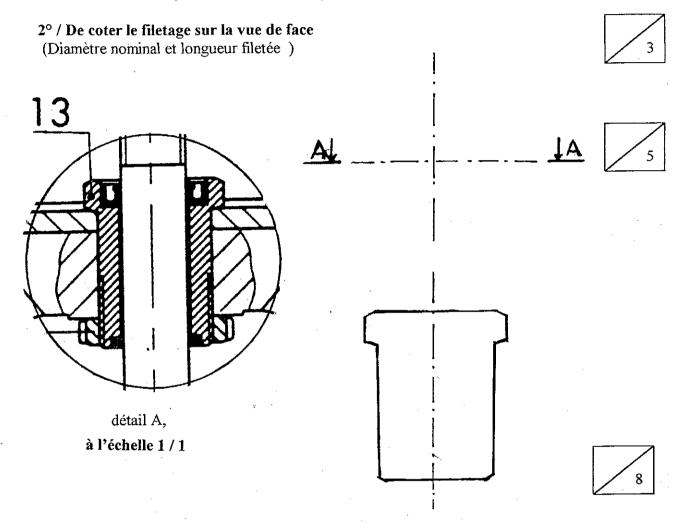
Académies Groupement « EST »	SESSION 2003	SUJET	Tirage
B.E.P. Maintenance des Equipements de	Code(s) examen(s):		
Commande des Systèmes Industriels			
Epreuve : EP2 Techno Dessin de Construction	Durée: 2 h Coef: 1	Page 6/7	

B/ ETUDE GRAPHIQUE:

A l'aide du détail A, où l'on effectuera les mesures, on demande :

1° / De représenter le PALIER 13 seul à l'échelle 1 / 1 en :

- Vue de face (1/2 coupe A-A sans les arêtes cachées) (la partie coupée se trouve à droite de l'axe)
- Vue de dessous (sans les arêtes cachées)



Barème:	
A/-Analyse fonctionnelle	34
B/ - Etude graphique	24
D/ - Etude graphique	16
Total	40
Total	100
	20

Académies Groupement « EST »	SESSION 2003		SUJET	Tirage
B.E.P. Maintenance des Equipements de	Code(s) examen(s):			
Commande des Systèmes Industriels		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		_
Epreuve : EP2 Techno Dessin de Construction	Durée : 2 h	Coef: 1	Page 7/7	