

Q2) Donner la fonction réalisée par le circuit intégré IC602.

Fonction multiplexage. Réalise la sélection d'une seule des entrées Q0 et Q1 en sortie de IC602 (signal Z, broche 9) en fonction de l'adressage donné par VIT

Q3) Dans les documents réponse 3 et 4 , pages 15/16 et 16/16 , compléter les chronogrammes et déterminer si la vitesse de rotation du moteur est la vitesse nominale.

Voir DR3 et DR4.

Q4) Donner le nom de la fonction électronique remplie par IC603.

Monostable de précision (deux par boîtier)

Q5) Donner puis calculer la durée du niveau haut pour le signal V_{HOR-0}

$$Th = R604.C602 \quad Th=6800 \times 0.01 \times 10^{-6} \quad Th=68 \mu s$$

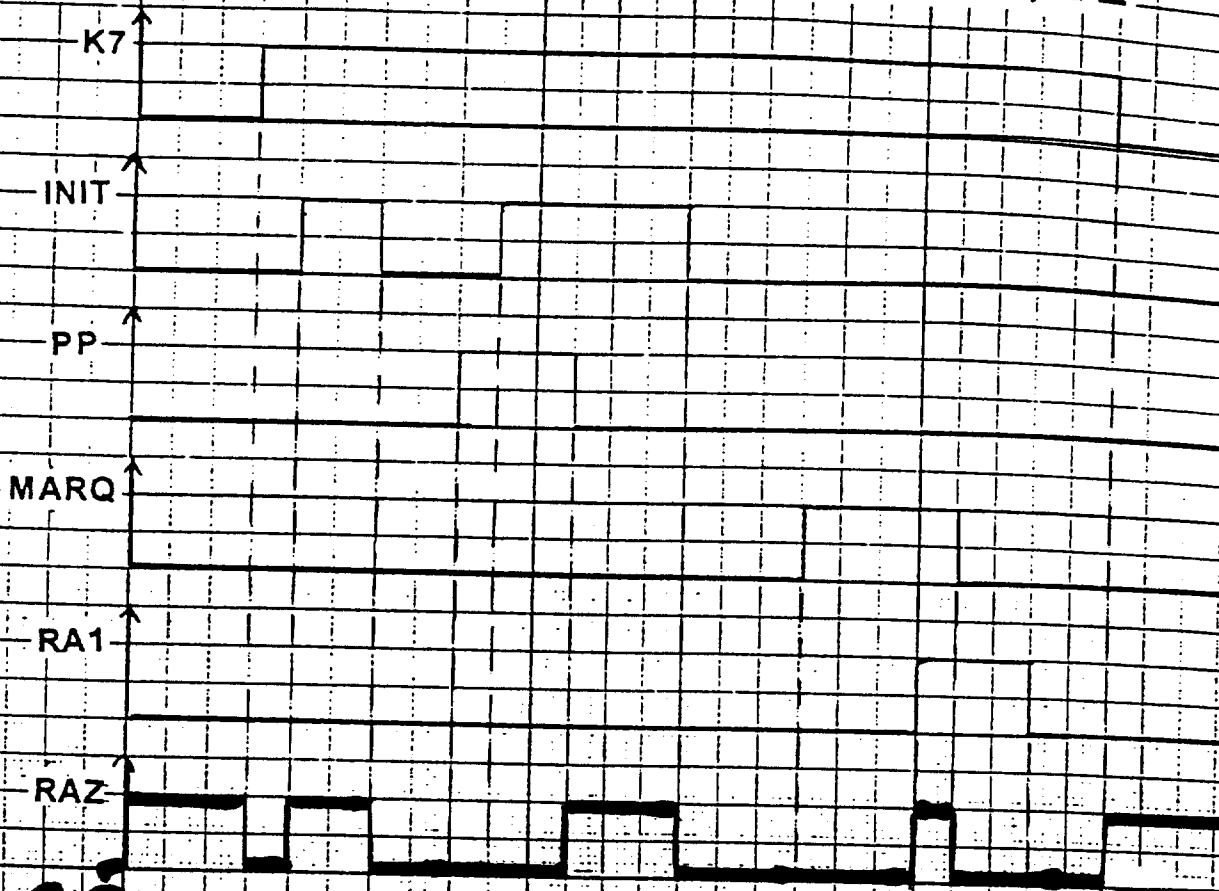
Q6) A quelle valeur doit-on régler R602 pour obtenir, pour V_{COD-2} la même durée de niveau haut que pour V_{HOR-0} ?

$$Th = C601 \times (R603 + R602) \text{ Puisque } C601=C602 \text{ il faut} \\ R603 + R602 = R604 \text{ soit } R602 = R604 - R603 \text{ donc } R602 \text{ réglée à } 1700 \Omega$$

Q7) Compléter sur le document réponse n°2 page 14/16 le chronogramme de V_{HOR-0}

Voir DR4

Partie1 / Q4) Chronogrammes de K7, INIT, PP, MARQ, RA1, RAZ

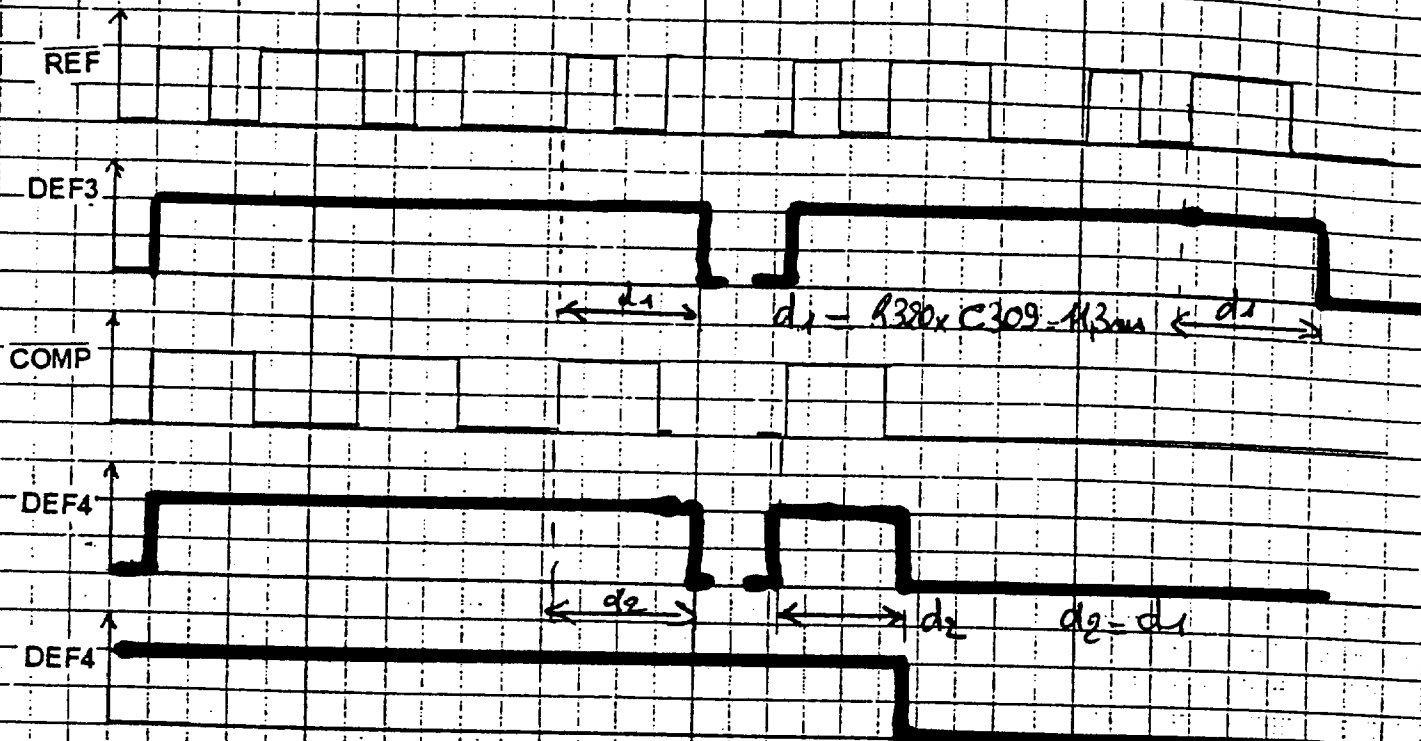


CORRIGÉ

Partie4 / Q1) Tableau récapitulatif

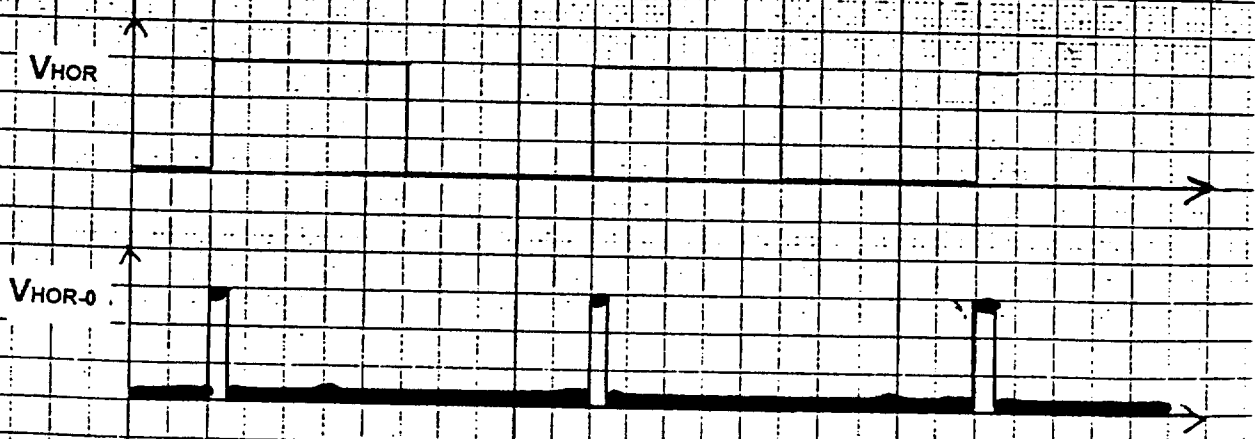
REF	A
5V	0,11 V
0V	5 V

Partie2 / Q2) Chronogrammes de DEF2 et DEF3



CORRIGÉ

Partie5 / Q7) Chronogramme de V_{HOR-0}



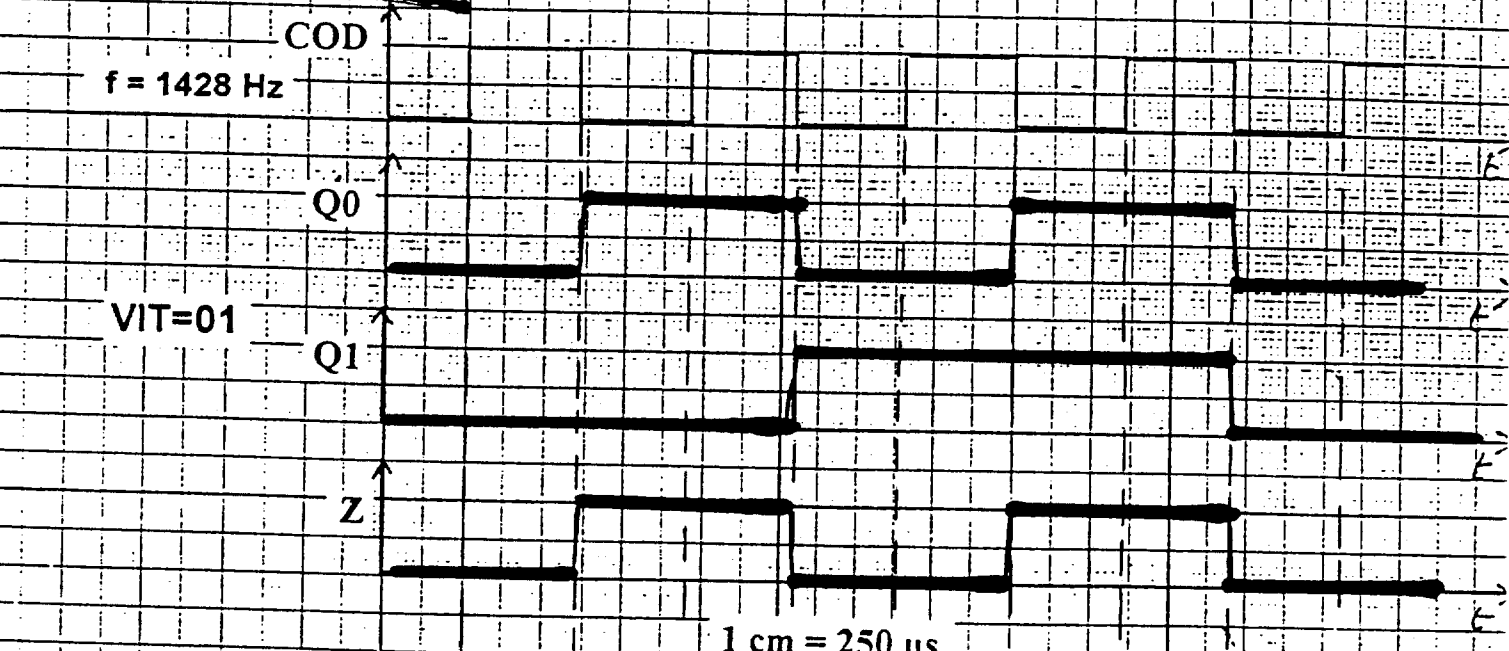
PARTIE 5 / Q3) Chronogrammes de Q0, Q1 et Z en fonction de COD et VIT



CORRIGÉ

1 cm = 250 μs

$f_2 = 714 \text{ Hz} \rightarrow \text{OK}$



1 cm = 250 μs

$f_2 = 1428 \text{ Hz} \rightarrow \text{OK}$

PARTIE 5 / Q3) Chronogrammes de Q0, Q1 et Z en fonction de COD et VIT

f = 2856 Hz

COD ↑

Q0 ↑

VIT=01

Q1 ↑

Z ↑

1 cm = 250 μs

CORRIGÉ

$f_z = 1428 \text{ Hz}$

f = 2856 Hz

COD ↑

Q0 ↑

VIT=10

Q1 ↑

Z ↑

1 cm = 250 μs

$f_z = 714 \text{ Hz}$